# iDimension<sup>®</sup>QubeVu<sup>®</sup>

Sistemas de dimensionamiento estático Firmware: 6.X.X.XXXX

# Guía del administrador

	eVu® Manager	Restart
		Device: QubeVu - CONFIGURING   Address: 192.168
Displays	Operator, customer and demo displays	
Admin Tools	System administration and configuration tools	
License	View, apply, or upgrade the system's license	



© Rice Lake Weighing Systems. Todos los derechos reservados.

Rice Lake Weighing Systems<sup>®</sup> es una marca comercial registrada de Rice Lake Weighing Systems. Todas las demás marcas o nombres de producto que aparecen en esta publicación son marcas comerciales o marcas comerciales registradas de sus respectivas empresas.

Toda la información que aparece en este documento a fecha de su publicación es completa y fidedigna según nuestros conocimientos. Rice Lake Weighing Systems se reserva el derecho a modificar la tecnología, las características, las especificaciones y el diseño del equipo sin previo aviso.

La versión más reciente de esta publicación, el software, el firmware y cualesquiera otras actualizaciones de productos están disponibles en nuestro sitio web:

www.ricelake.com

# Historial de revisión

En esta sección se realiza un seguimiento y se describen las revisiones del manual para dar a conocer las actualizaciones más importantes.

Revisión	Fecha	Descripción
A	20 de octubre de 2023	Primera edición del manual
В	28 de octubre de 2024	Menús actualizados; añadidos nuevos procedimientos de calibración de modelos
С	25 de marzo de 2025	Piezas de recambio actualizadas; actualizaciones generales

Tabla i. Historial de letra de revisión



Rice Lake Weighing Systems ofrece seminarios de formación técnica. Puede informarse sobre el contenido y las fechas de los cursos en **www.ricelake.com/training** o con el departamento de formación en el teléfono 715-234-9171.

## Índice

1.0	Intro	ducción	7
	1.1	Recursos adicionales	7
2.0	Qube	Vu Manager	8
	2.1	Navegación	9
	2.2	Botones Edit/Cancel/Save 1	0
	2.3	Estado del sistema	1
		2.3.1 Mensajes de estado del sistema	1
	0.4	2.3.2 Información de reinicio del dispositivo	12
	Z.4	QUDEVU INSPECTOR	13
		2.4.1 Pestaña de información del dispositivo	14
		2.4.3 Pestaña Pista de auditoría	15
~ ~	<b>.</b> .		~
3.0	Pant	alla1	6
	3.1	Pantalla táctil	17
	~ ~	3.1.1 Icono de la pantalla del cliente – Indicaciones de fuera de límites	17
	3.2	Pantalla del operador	8
	3.3 21		19
	3.4	Pantalia de montacargas	20
4.0	Herra	mientas de administración	2
5.0	Pues	ta en servicio	3
••••	5 1	Aiustes generales	24
	5.1	5 1 1 Pestaña General Settinos	- <del>-</del> - 2Δ
		5.1.2 Pestaña de cámaras externas	28
		5.1.3 Pestaña Configuración del servidor	29
	5.2	Ajustes de medición	31
		5.2.1 Pestaña de ajustes de medición	32
		5.2.2 Ajustes avanzados de medición (Editor de configuración)	33
		5.2.3 Ficha de lista de sensores	34
	5.3	Ajustes de pantalla	35
		5.3.1 Pantalla del operador	35
	- 4	5.3.2 Pantalla del cliente	37
	5.4 5.5		59 10
	5.5	5.5.1 Destaña de ajustas de red	10 10
		5.5.2 Pestaña de seguridad en red	11
		5.3 Pestaña Configuración de WiFi	12
60	Calik	realán A	2
0.0	Callo	racion	-3
	6.1	Objeto de calibración	13
	6.2		14 15
	0.J	Calibración I TL XI	FD 24
	0.4 6.5	Calibration Plus	30
	6.6	Fstablecer la zona de trabajo	36
	6.7	Verificación de la calibración.	70
	÷.,		-



RICE LAIXE Rice Lake ofrece siempre vídeos gratuitos de formación en web sobre un conjunto creciente de temas relacionados con los productos. Visite www.ricelake.com/webinars

7.0	Defir	niciones de captura	71
8.0	Actu	alización de firmware	73
	8.1	Pestaña de actualización de firmware8.1.1Unidad USB o red compartida8.1.2Archivo local8.1.3Envío de firmware	73 74 75 76
9.0	Сорі	a de respaldo y restauración	77
	9.1 9.2	Copia de respaldo	78 79
10.0	Diag	nóstico	30
	10.1 10.2 10.3	Pruebas de componentes . Pestaña de registro del sistema Información de depuración	81 84 84
11.0	Lice	ncia	35
12.0	Apér	ndice	36
	12.1 12.2 12.3 12.4	Aplicación de ingeniería QubeVu Configuración de la cámara Axis IP mediante IP Utility Notas de instalación Mensajes de estado	86 88 92 93
		12.4.1       Mensajes de estado ampliados         12.4.2       Mensajes de error	94 94
	12.5	Interfaz TCP         12.5.1       Interfaz TCP         12.5.2       Configuración de la interfaz TCP	95 95 95
	12.6	Protocolo QubeVu         12.6.1       Ejemplos de solicitudes y respuestas         12.6.2       Serial Interface (Interfaz serie)	95 95 95



**TECHNIZAL** Rice Lake Weighing Systems ofrece seminarios de formación técnica. Puede informarse sobre el contenido y las fechas de los cursos en www.ricelake.com/training o con seminars el departamento de formación en el teléfono 715-234-9171.

5



RICE LAIXE Rice Lake ofrece siempre vídeos gratuitos de formación en web sobre un conjunto creciente de temas relacionados con los productos. Visite www.ricelake.com/webinars

#### Introducción 1.0

QubeVu Manager es un programa integrado que configura los productos iDimension. Este manual trata sobre la configuración de QubeVu con dimensionadores de palets, y está recomendado para su uso por parte de administradores técnicos de sistemas.



Ei

#### NOTA: Cuando se conecte a un programa de terceros, consulte la documentación del fabricante del software para realizar la configuración necesaria.

Este manual es aplicable con los siguientes productos iDimension:

- Sistema de dimensionamiento de paquetes y palets con iDimension Serie Flex
- Sistema de dimensionamiento de palets con iDimension LTL
- Sistema de dimensionamiento de palets con iDimension LTL XL
- Sistema de dimensionamiento y pesaje de palets con iDimension PWD
- Sistema de dimensionamiento estático iDimension Plus

NOTA: Para obtener información sobre los sistemas de dimensionamiento estático iDimension Plus/Plus XL, consulte:

•Manual del software iDimension Desktop Wedge (214650)

•Suite de software iDimension (201231)

•Guía del administrador de iDimension Plus (206287)

Puede encontrar manuales en el sitio web de Rice Lake Weighing Systems en www.ricelake.com/manuals

Puede encontrar información sobre la garantía en www.ricelake.com/warranties

#### Recursos adicionales 1.1

Para obtener recursos adicionales, consulte la siguiente información:

#### Instrucciones de montaje de iDimension Serie Flex

Las instrucciones de montaje de iDimension Flex (PN 220532) proporcionan una visión general sobre cómo montar los productos iDimension.

#### Instrucciones de montaje de iDimension PWD

Las instrucciones de montaje de iDimension PWD (PN 198812) proporcionan una visión general sobre cómo montar el sistema iDimension PWD.

#### Instrucciones de montaje de la iDimension Plus

Las instrucciones de montaje de iDimension Plus (PN 197164) proporcionan una visión general sobre cómo montar el sistema iDimension Plus.

#### Manual técnico del indicador/controlador de la serie 880 Performance™

El manual técnico de la serie 880 Performance (PN 158387) ofrece una descripción detallada de los procedimientos de instalación, configuración y funcionamiento del indicador 880.

#### Manual técnico del indicador/controlador de la serie 1280 Enterprise™

El manual técnico de la serie 1280 Enterprise (PN 167659) ofrece una descripción detallada de los procedimientos de instalación, configuración y funcionamiento del indicador 1280.

#### Manual de instalación de SUMMIT<sup>®</sup> 3000

El manual de instalación de SUMMIT 3000 (PN 76012) proporciona una descripción detallada del procedimiento de instalación de SUMMIT 3000.

#### Manual de instalación de la báscula de piso RoughDeck<sup>®</sup>

El manual de instalación de RoughDeck (PN 66662) ofrece una descripción detallada del procedimiento de instalación de la báscula de piso RoughDeckHP/HC.



# 2.0 QubeVu Manager

Esta sección proporciona una visión general de QubeVu Manager. QubeVu Manager es el programa integrado que se instala con el dimensionador de palets iDimension y que ofrece funciones de configuración, diagnóstico del sistema y calibración a las que no se puede acceder desde la pantalla táctil.

Para acceder a QubeVu Manager, conecte el dimensionador de palets iDimension por Ethernet a una computadora y, a continuación, abra un navegador web e introduzca la dirección IP del dimensionador: http://192.168.0.2 (primaria) o 169.254.1.1 (secundaria).

		Device: QubeVu - CONFIGURING   Address: 192.168.0.3
Displays Displays Admin Tools License	<ul> <li>Operator, customer and demo displays</li> <li>System administration and configuration tools</li> <li>View, apply, or upgrade the system's license</li> </ul>	

Figura 2-1. Página de inicio de QubeVu Manager

Parámetro	Descripción
Pantallas	Información en pantalla (Sección 3.0 en la página 16)
Herramientas de administración	Información sobre herramientas de administración (Sección 4.0 en la página 22)
Licencia	Información sobre la licencia (Sección 11.0 en la página 85)

Tabla 2-1. Navegación por la página de inicio de QubeVu Manager



8

## 2.1 Navegación

El menú de navegación se encuentra en la parte superior izquierda de todas las páginas. Esto permite a los usuarios seguir la ubicación actual de su menú y proporciona enlaces a cada página precedente.

Por ejemplo, en el menú General Settings (Configuración general) seleccione Admin Tools (Herramientas de administración) para volver al menú Admin Tools (Herramientas de administración) o QubeVu Manager para volver a la página de inicio.

QubeVu A	Nanager > Admin Tools >	Setup > General Settings
	u" General Settings	User: admin log out Restart i
QubeVu Manager > Admin Tools > Setup > General S General Settings	al Is Configuration	Device: idim-UA51963 - REMOVE   Address: 192.168.0.102
Device Date/Time 09/23/2024 11:35:52 -0500 CDT () Self-recovery None Restart Reboot Log level Error Info Debug	Scale Scale type: <u>None</u> ✓ Comms parameters:	Serial Interface   Protocol:   Change, Clear     CP Interface   Protocol:   Off   TCP port:     HTTP Interface   Protocol:   Off   HTTP port:   HTTP port:   (< Macros)

Figura 2-2. Navegación del menú

9

Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

## 2.2 Botones Edit/Cancel/Save

A lo largo de los menús, suelen aparecer tres botones activos:



Edit

Cancel y

Save

Figura 2-3. Botones Edit, Cancel y Save (Editar, Cancelar y Guardar)



Tabla 2-2. Navegación por la página de inicio de QubeVu Manager



#### 2.3 Estado del sistema

El estado del sistema del dispositivo conectado se muestra en la esquina superior derecha de todas las páginas.



Figura 2-4. Pantalla de estado

N.º elem.	Descripción
1	User
	Inicie sesión en el dispositivo bajo el modo Admin. Seleccione fog out para volver al modo de usuario estándar.
2	Dispositivo
	El ajuste predefinido es el número de serie del dispositivo iDimension. Puede cambiarle el nombre en el parámetro Host Name (Nombre de host) en Network Settings (Ajustes de red) (estando en modo Admin).
3	System Status (Estado del sistema) (Sección 2.3.1)
	El estado actual de la unidad.
4	IP Address
	10.184.1.58: La dirección IP actual de la unidad.
5	Log Out (se mostrará Iniciar sesión si no ha iniciado)
6	Restablece o rearranca el sistema (Sección 2.3.2 en la página 12)
7	QubeVu Inspector (Sección 2.4 en la página 13)

Tabla 2-3. Indicadores de estado del sistema

se selecciona mientras se está en la sección de calibración, la unidad puede cambiar a estado Configuring. Si Edit

El sistema se reiniciará automáticamente al guardar o cancelar los cambios y volverá al modo Ready.

#### 2.3.1 Mensajes de estado del sistema

A continuación se describen los mensajes de estado del dispositivo que pueden mostrarse.

Estado	Descripción
STARTING	El sistema se pone en marcha
STARTED	El dispositivo se ha encendido o reiniciado. Espere a que el estado cambie a RUNNING (EJECUCIÓN) antes de realizar un dimensionamiento. Si el dispositivo permanece en modo STARTING (INICIANDO), utilice la pantalla de demostración o el botón <b>Help</b> (Ayuda) de la pantalla USB para ver y borrar las dimensiones
READY	El sistema está listo
ERROR	El navegador de Internet no puede determinar el estado. ERROR (ERROR) puede aparecer durante un reinicio del sistema
DIMENSIONING	El sistema está procesando una dimensión
REMOVE	Las dimensiones se procesan y el elemento puede retirarse
STOPPING	El sistema está pasando al estado STOPPED (PARADO)
STOPPED	El servicio se ha detenido. STOPPED (PARADO) se muestra durante un rearranque o reinicio del sistema. Si la unidad sigue mostrando STOPPED (PARADO), realice un reinicio o encienda la unidad desde la toma de CA o el interruptor de encendido del quiosco
CALIBRATING	El dispositivo se ha apagado, rearrancado o reiniciado y el sistema está reiniciando los servicios. Espere a que el estado cambie a RUNNING (EJECUCIÓN) antes de realizar un dimensionamiento
CONFIGURING	En el modo Admin se ha activado la condición Edit (Editar) para cambiar los ajustes de configuración. Si se guardan los ajustes, el aparato debería volver al modo RUNNING (EJECUCIÓN). Si no se ha realizado una función de guardar y el dispositivo está en el modo de configuración, realice un reinicio
RECOVERING	El sistema está intentando restablecer la conexión con los sensores

Tabla 2-4. Mensajes de estado



#### 2.3.2 Información de reinicio del dispositivo

Para rearrancar o reiniciar el sistema, seleccione uno de los siguientes botones:

- Seleccione Restart) en la barra de inicio del sistema. Aparecerá el aviso de reinicio/rearranque de QubeVu Manager.
- Seleccione Restart para reiniciar el servicio que se está ejecutando actualmente en el dispositivo.
- Seleccione Reboot para reiniciar el sistema operativo. El reinicio de la unidad tarda varios minutos y realiza un ciclo de alimentación de la unidad.
- Seleccione Cancel para volver al menú anterior.



Figura 2-5. Indicación de rearranque/reinicio



### 2.4 QubeVu Inspector

**QubeVu Inspector** proporciona las pestañas **Device Information** (Información del dispositivo) y **Change Log** (Registro de cambios). Estas pestañas proporcionan información relativa al dispositivo y a los cambios realizados en los ajustes. No es necesario iniciar sesión para ver la información disponible en la pestaña **QubeVu Inspector**.

#### 2.4.1 Pestaña de información del dispositivo

La pestaña **Device Information** (Información del dispositivo) muestra información del sistema como el número de serie, el número de versión del firmware y las especificaciones.

Realice lo siguiente para acceder a QubeVu Inspector:

1. Seleccione para acceder a **QubeVu Inspector**.

Vu Manager > Inspector			De	vice: idim-UA51963 - REMO	VE   Address: 192.168.0.10	
Device Information	Change Log	Audit Trail				
Manufacturer:	Rice Lake We	ghing Systems				
Model:	IDIMLTL					
Serial Number:	UA51963					
Approval:	-	-				
Firmware Version:	6.1.1.pallet	vip-internal-testing	.5054-DEV-x86-unl	ocked		
Firmware CRC:	e4d9356e 🗸	-				
Specifications:	Min (in) Max (in) Division (in)	Drop and Clear 12 x 12 x 12 144 x 96 x 96 0.5	Stop and Go 12 x 12 x 12 72 x 72 x 84 0.5	In Motion 12 x 12 x 12 72 x 72 x 84 0.5		
Operating Temperature:	-10°C - 40°C					
		For testing only.				
In-motion setting using Sick	Visionary-T sensor	5				

Figura 2-6. QubeVu Inspector

#### 2.4.2 Pestaña de registro de cambios

seleccione

La pestaña **Change Log** (Registro de cambios) proporciona una lista de los cambios realizados en la configuración. Este menú lo utiliza el inspector local de pesos y medidas y el personal de servicio de la fábrica.

• Para ver los cambios utilizando un intervalo de fechas, introduzca una fecha de Start (Inicio) y End (Fin) y, a continuación,

	QubeVu	Inspecto	or	Restart
beVu Manager > Inspector			Device: idim-UA51963 - REMOVE   Addr	ess: 192.168.
Device Information	Change Log	Au Tra	dit ili	
Change counter: 139 Select date range: Start: 2024-09-01	108 04Sep2024_1	3:03 FirmwareUpdate	<pre>changed us (FirmaneUpdate) c.Action.oldersaddinc(Unr) cUsersaddinc(Unr) (Fiersaddinc(Unr) (Fiersa</pre>	
End: 2024-09-23	109 045ep2024_1	3:05 FirmwareUpdate	(firmuarsipdate) chreatSealtrue/(prasiSeals chreatSealtrue/plasiSeals chreatSealt.l.pallet_wip-internal-testing.4967-DEV-a86-unlock (frimmarskipdate)	

Figura 2-7. Pestaña de registro de cambios (intervalo de fechas)

• Para ver todos los registros anteriores, seleccione (==) sin introducir un intervalo de fechas.

	Qubevu	nspecie	)(	Nestart 2
eVu Manager > Inspector			Device: idim-UA51963 - REMO	VE   Address: 192.168.0.1
Device Information	Change Log	Auto Tra	fit II	
Change counter:	# Date	Name	Changed to	
139	1 19Jul2024_10:5	5 FirmwareUpdate	<pre><firmwareupdate> <version>6.1.0.pallet.4812-x86</version> </firmwareupdate></pre>	
Select date range: Start: 2024-01-01 End: 2024-09-23	2 19Jul2024_10:5	5 FirmwareUpdate	<firmwareupdate> <version>6.1.0.pallet.4812-x86</version> </firmwareupdate>	
•	3 20Aug2024_12:	5 FirmwareUpdate	<pre><firmwareupdate> .vversion&gt;6.1.0.pallet.4812-x86 </firmwareupdate></pre>	
<u>Download</u> complete change log	4 20Aug2024_12:	5 FirmwareUpdate	<pirmwareupdate> <version>6.1.0.pallet.4812-x86</version> </pirmwareupdate>	
	5 20Aug2024_13:0	0 FirmwareUpdate	<pre><firmwareupdate> <version>6.1.0.pallet.4812-x86</version> </firmwareupdate></pre>	
			<firmwareupdate></firmwareupdate>	The second secon

Figura 2-8. Pestaña de registro de cambios (todos los datos)

• Utilice las teclas de flecha del teclado de su PC para desplazarse por los resultados.

• Seleccione pownload para exportar el registro a un archivo \*.csv.



#### 2.4.3 Pestaña Pista de auditoría

La pestaña Audit Trail (Pista de auditoria) muestra el historial de auditorías de registros.

• Para obtener los registros, rellene los campos First record Id: (Id primer registro:) y Nb. of records: (Núm de registros:)

y seleccione

eVu Manager > Inspector		Device: idim-UA51963 - REMOVE   Addr	ess: 192.168.0.1
Device Information	Chan Log	ge Audit Trail	
Remaining capacity: 1999665 records Available records: Oldest record: 1 Newest record: 335	Id R	ecord <audit_trail_record CaptureDefinitionName="AutoTrigger" CaptureId="50" Uuid="eded6d83-c586-4 contelime>2024-08-30 07:43:55 -0500c/DateTime> <friggersource>AutoTrigger (BISLTL)</friggersource> <fridings> <fridings> <fridings> <fridings> <fridings> <fridings> <fridings></fridings></fridings></fridings></fridings></fridings></fridings></fridings>	
Fetch records: First record ld: 50 Nb. of records: 10	#50 Verified	<pre>clinerions Undersize="0" Dversize="1" DimUnit="in" OutOfBounds="0" UnknownDimensions="fals cfrags clentencypfalse(/Leniency) cstackable/false(/Stackable) c/flags OUVisione8.5/Olvision clengthb84.5c/length&gt; cHetghtb70.8c/Hetghtb70.8c/Hetght&gt; cHetghtb70.8c/Hetghtb70.</pre>	

Figura 2-9. Pestaña Pista de auditoría (Rango de registros)

Para obtener todos los registros, seleccione = sin introducir los campos.



Figura 2-10. Pestaña Pista de auditoría (Todos los registros)

- Utilice las teclas de flecha del teclado de su PC para desplazarse por los resultados.
- · Seleccione Download (Descargar) para exportar los registros a un archivo \*.csv.

15

# 3.0 Pantalla

Esta sección proporciona una visión general del menú **Display Pages** (Páginas de visualización) de QubeVu. Hay tipos de pantallas que pueden utilizarse para transmitir información.

Para entrar en el menú Display Pages (Páginas de visualización), realice el siguiente procedimiento:

• Seleccione Displays en el menú QubeVu Manager (Figura 2-1 en la página 8) para entrar en el menú Display

Pages (Páginas de visualización)

	beVu° Displays	
QubeVu Manager > Display Pages		Device: idim-Brian - SLEEPING   Address: 10.184.1.42
Operator Display	Operator-facing display	
Customer Display	Customer-facing display	

Figura 3-1. Menú de pantallas

Elemento	Descripción
Pantalla del operador	Información de la pantalla del operador (Sección 3.2 en la página 18)
Customer Display (Pantalla del cliente)	Información de visualización del cliente (Sección 3.3 en la página 19)

Tabla 3-1. Navegación por la página de inicio de QubeVu Manager



## 3.1 Pantalla táctil

La pantalla táctil se utiliza para navegar por QubeVu. El botón de **encendido** de la pantalla USB está en la parte posterior de la unidad. La pantalla USB puede configurarse en QubeVu Manager.



Figura 3-2. Pantalla táctil

Las teclas de función permiten controlar el software de iDimension desde la pantalla táctil.

N.º elem.	Función	Función	
1	Indicación fuera de límites	Aparece cuando los objetos están fuera de los límites (véase Sección 3.1.1)	
2	Visualización de las dimensiones	uestra las dimensiones medidas	
3	Visualización del peso	Muestra el peso del artículo cuando se capturan las métricas del mismo. Utilice la pantalla del indicador de peso para ver los datos de peso en vivo, incluido el peso negativo	
4	Botón de información	Accede al menú de configuración para ajustar la hora y fecha, mostrar la dirección IP configurada y las actualizaciones del firmware mediante la unidad flash USB	
5	Botón de escaneo	Activa el dispositivo para dimensionar	
6	Tecla Ayuda	Muestra el menú de revisión de incidencias; proporciona instrucciones para borrar condiciones como iniciado, detenido, espera o eliminar condición sin objeto en el área de escaneo	
7	Imagen en vivo	La zona de pesaje ofrece a la pantalla USB una vista en tiempo real transmitida de la zona de escaneo desde la unidad de escaneo	

#### Tabla 3-2. Principales funciones

#### 3.1.1 Icono de la pantalla del cliente – Indicaciones de fuera de límites

La indicación Out of bounds (Fuera de límites) (OOB) proporciona un símbolo visual si la colocación del palet o caja se encuentra fuera del área de trabajo.

Figura 3-3 indica que el palet está fuera de los límites en el borde izquierdo, cuando se enfrenta a la báscula en una PWD:



Figura 3-3. Indicación fuera de límites



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

## 3.2 Pantalla del operador

La función **Operator Display** (Pantalla del operador) simula la pantalla táctil USB. El menú **Operator Display** (Pantalla del operador) puede configurarse mediante la función Admin tools/Setup/Displays Settings (Herramientas de administración/ Configuración/Ajustes de pantallas) (Sección 5.3.1 en la página 35).

Seleccione Operator en el menú Display Pages (Páginas de visualización) (Figura 3-1 en la página 16).
 Aparece la pantalla del operador.





NOTA: Consulte la Sección 3.1 en la página 17 para ver las descripciones de las funciones.



## 3.3 Pantalla del cliente

El menú *Customer Display* (Pantalla del cliente) puede utilizarse para aplicaciones en las que se requiera una visualización visible para el dimensionamiento. El menú *Customer Display* (Pantalla del cliente) no proporciona acceso a los controles del operador y se configura con la función Admin Tools/Setup/Displays Settings (Herramientas de administración/Configuración/ Ajustes de pantallas) (Sección 5.3.2 en la página 37).

Seleccione Customer en el menú Display Pages (Páginas de visualización) (Figura 3-1 en la página 16).
 Aparece la pantalla del cliente.



Figura 3-5. Pantalla del cliente



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

## 3.4 Pantalla de montacargas

La **pantalla de montacargas** se utiliza en aplicaciones de transporte de mercancías para dar a los operarios mensajes de autorización o de error. El acceso a la pantalla de montacargas debe realizarse escribiendo la dirección IP de la unidad en el navegador web seguida de /forkliftdisplay.

*Ejemplo: 10.2.131.197\forkliftdisplay* 



Figura 3-6. Mensaje de preparado



Figura 3-7. Mensaje de autorización



Figura 3-8. Mensaje de error



Mensaje de error	Descripción	
ERROR getting QubeVu status - the device is probably off or restarting	El sistema se está reiniciando	
No hay ningún elemento a la vista	El objeto en el montacargas no se detecta	
Center the freight	El objeto está dentro del área de trabajo pero fuera de la zona central	
Failed to collect data from the sensors - check connections	El sistema no puede detectar los sensores debido a un fallo de la red	
Failed to connect to the sensors after recovery attempt	El sistema intentó pero no pudo detectar sensores debido a un fallo de la red	
Error - Lost connection to device, check network - reconnecting	El sistema no se ha podido volver a conectar	

Tabla 3-3. Mensajes de error

# 4.0 Herramientas de administración

Esta sección proporciona una visión general del menú *Admin Tools* (Herramientas de administración) de *QubeVu*. *Admin Tools* (Herramientas de administración) configuran, calibran, actualizan, realizan copias de respaldo y ejecutan diagnósticos en el sistema.

Para entrar en el menú Admin Tools (Herramientas de administración), realice el siguiente procedimiento:

1. Seleccione

A

Admin Tools en el menú QubeVu Manager (Figura 2-1 en la página 8).

2. Aparecerá la pantalla de inicio de sesión de QubeVu Manager. Introduzca las credenciales de la cuenta.

#### NOTA: El nombre de usuario y la contraseña predefinidos son <u>admin</u> y <u>password</u>.

3. Aparece la pantalla Admin Tools (Herramientas de administración).

Device: QubeVu - READY   Address: 169.254.1.1

Figura 4-1. Menú Admin Tools (Herramientas de administración)

Elemento	Descripción	
Configuración	Ajustes generales (opcionales y de báscula), de medición, de usuario y de red (Sección 5.0 en la página 23)	
Calibración	stes de calibración, definir el área de trabajo y calibrar las cámaras (Sección 6.0 en la página 43)	
Definiciones de captura	Capturar definiciones para QubeVu (Sección 7.0 en la página 71)	
Actualización de firmware	Actualización de firmware (Sección 8.0 en la página 73)	
Copia de respaldo	Ajustes de copia de respaldo y restauración (Sección 9.0 en la página 77)	
Diagnóstico	Ajustes de diagnóstico (Sección 10.0 en la página 80)	

Tabla 4-1. Navegación por las herramientas de administración



## 5.0 Puesta en servicio

1.

Esta sección proporciona una visión general del menú Setup (Puesta en servicio) de QubeVu.

Para entrar en el menú Setup (Puesta en servicio), realice el siguiente procedimiento:

- Seleccione Admin en el menú QubeVu Manager (Figura 2-1 en la página 8).
- 2. Aparecerá la pantalla de inicio de sesión de QubeVu Manager. Introduzca las credenciales de la cuenta.

NOTA: El nombre de usuario y la contraseña predefinidos son <u>admin</u> y <u>password</u>.

Seleccione Setup en el menú Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
 Aparece el menú Setup (Puesta en servicio).

	titi Qube	eVu® Setup	User: admin Log out Restart i
QubeVu Manager > Ad	dmin Tools > Setup		Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
Ger Set	neral ttings	General settings include peripherals and external interfaces	
Me Set	easurement ttings	Measurement setting are closely tied to the metrological functions of the system	
Dis Set	splay ttings	Wodify the display settings for QubeVu.	
Use	er	Change the administrator account's password	
Net	twork	Network settings include IP addresses and SSL	

Figura 5-1. Menú de configuración

Parámetro	Descripción
General Settings (Ajustes generales)	Modificar los ajustes generales de QubeVu (Sección 5.1 en la página 24)
Measurement Settings (Ajustes de medición)	Modificar los ajustes de medición para QubeVu (Sección 5.2 en la página 31)
Display Settings (Ajustes de pantalla)	Modificar los ajustes de pantalla de QubeVu (Sección 5.3 en la página 35)
User	Cambiar la contraseña de la cuenta de administrador (Sección 5.4 en la página 39)
Network (Red)	Modificar la configuración de red para QubeVu (Sección 5.5 en la página 40)

Tabla 5-1. Navegación por la puesta en servicio



## 5.1 Ajustes generales

El menú *General Settings* (Ajustes generales) proporciona acceso a la configuración general del dispositivo, la configuración de la báscula y la configuración de la interfaz de comunicación.

Para acceder al menú General Settings (Ajustes generales), realice el siguiente procedimiento:

 Seleccione Settings en el menú Setup (Puesta en servicio) (Figura 5-1 en la página 23). Aparecerá el menú General Settings (Ajustes generales).

El menú General Settings (Ajustes generales) ofrece dos pestañas:

- General Settings (Ajustes generales) (Sección 5.1.1)
- External Cameras (Cámaras externas) (Sección 5.1.2 en la página 28)

#### 5.1.1 Pestaña General Settings

La pestaña **General Settings** (Ajustes generales) permite personalizar y modificar los ajustes del dispositivo (Tabla 5-2 en la página 25):

Dimension RICE LAKE SQUDEVU® General Settings	User: admin Log out Restart
QubeVu Manager > Admin Tools > Setup > General Settings	Device: idim-UA51963 - REMOVE   Address: 192.168.0.102
General Settings     Device Date/Time     09/23/2024 13:09:44 -0500 CDT     Self-recovery     Image: Self-r	Serial Interface   Protocol:   Change   Clear

Figura 5-2. Pestaña General Settings (Ajustes generales)

N.º elem.	Parámetro	Descripción	
1	Device Date/Time (Fecha/ Hora del dispositivo)	Fecha y hora configurables	
2	Self-recovery (Autorrecuperación)	<ul> <li>Determina la opción de recuperación de la unidad.</li> <li>Predefinido: Reboot</li> <li>Selecciones: <ul> <li>None (Ninguno) – El sistema cambia al modo de parada y se requiere un reinicio manual</li> <li>Restart – (Reiniciar) Si el sistema ha determinado un estado de error crítico, la unidad se reinicia después de 10 segundos.</li> <li>Reboot (Reiniciar) – Si se produce un error tres veces en 15 minutos, la unidad se reiniciará.</li> </ul> </li> </ul>	
3	Log Level (Nivel de registro)	Cambiar a error o depuración aumenta la cantidad de información de ingeniería y rendimiento almacenada en los archivos de diagnóstico y registro mostrados en la instrucción "ipaddress/log" Predefinido: <b>debug</b> Selecciones: • Error (Error) - Solo registra los mensajes de error • Info (Información) - Solo registra mensajes de información • Debug - Registra todos los mensajes/	
4	Báscula	Tipo de báscula - Opciones de báscula: <b>Auto</b> , None (Ninguna), External (Externa), USB HID, Pennsylvania 7300, METTLER TOLEDO, MT-SICS, NCI, A&D FG, Dini, Rice Lake Indicator (Indicador Rice Lake) Parámetros de comunicación USB/RS-232 - Introduzca los ajustes de la báscula seleccionada; ejemplo de indicador configurado: Se requiere el ajuste de la aplicación: 9600,N,8,1 • Baud rate (Velocidad en baudios) 9600 • Parity (Paridad) None • Start bits (Bits de inicio): 8 • Stop bit (Bit de parada): 1	
5	Serial Interface (Interfaz serie)	Interfaz serie – Para utilizar cuando se capturan datos del convertidor RS-232/Serie al conectarlo a su PC. Para obtener información detallada sobre el uso de estas interfaces consulte la Guía de la API de iDimension (Sección 12.5.1 en la página 95 para más detalles sobre la configuración de la interfaz TCP) • Predefinido: <b>Off</b> • Selecciones: Off, QubeVu, Cubiscan 110/150 Puerto serie - Configure un convertidor RS-232/USB para la interfaz con su PC	
6	Interfaz TCP	<ul> <li>Para usar cuando se utiliza el formato de instrucción/respuesta TCP al conectarse a la red</li> <li>Predefinido: Off</li> <li>Selecciones: Off, QubeVu, Cubiscan 110/150</li> <li>TCP Port:</li> </ul>	
7	Interfaz HTTP	<ul> <li>Para usar cuando se utiliza el formato de instrucción/respuesta HTTP cuando está conectado a la red</li> <li>Protocol <ul> <li>Predefinido: Off</li> <li>Selecciones: Off, Text (Apagado, Texto)</li> </ul> </li> <li>Puerto HTTP - El puerto utilizado para establecer la comunicación <ul> <li>Predefinido: en blanco</li> <li>Selecciones: Off, Text (Apagado, Texto)</li> </ul> </li> <li>Formato de salida HTTP <ul> <li>Predefinido: en blanco</li> <li>Selecciones: %DATETIME%, %CAPTUREID%, %LENGTH%, %WIDTH%, %HEIGHT%, %VOLUME%, %DIMUNIT%, %WEIGHT%, %WEIGHT-LB%, %WEIGHT-KG%, %WEIGHTUNIT%, %DISPLAYWEIGHT%, %BARCODES%, %STATUS y %%%,</li> </ul> </li> </ul>	

Tabla 5-2. Parámetros de ajustes de medición



#### Configuración de la interfaz serie

1. Seleccione **QubeVu** o **Cubiscan 110/150** en la lista desplegable de la interfaz serie (Elemento 5 en Figura 5-2 en la página 24).



Figura 5-3. Selección de adaptador

2. Seleccione **Change...** (Cambiar...) antes de enchufar el cable serie USB. El software iDimension comienza a buscar un nuevo cable.



Figura 5-4. Escaneado de cables

- 3. Enchufe el cable en el puerto USB de iDimension o en el concentrador USB. Se detectará el cable.
- 4. Seleccione ok para continuar.
- 5. Seleccione **Save** para completar la configuración de la emulación serie.



Figura 5-5. Cable detectado

El estado del puerto serie puede verse desde *General Settings* (Ajustes generales). El estado solo se actualiza cuando se actualiza la página o después de seleccionar el cuadro de diálogo **Change...** (Cambiar...)

#### Configuración de fecha/hora

El parámetro **Date/Time** (Fecha/Hora) fija la fecha y la hora. La fecha y la hora se utilizan para estampar los cambios de configuración que afectan a la certificación Legal para el Comercio.

1. En los ajustes generales, seleccione

para cambiar los ajustes de fecha y hora de la unidad.

Dimension Rice Lake	User: admin Log out Restart	
beVu Manager > Admin Tools > Setup > General Settings		Device: idim-UA51963 - REMOVE   Address: 192.168.0.102
General Settings Cameras	Server Configuration	Cancel
Device Date/Time Scale 09/23/2024 13:16:34 -0500 CDT	e type: None V	Serial Interface Protocol: Coff Serial port: Save
Self-recovery None Restart Rel 2 3 4	Th Fr Sa 5 6 7	Change Clear
Log level O Error O Info Deb 22 23 24 25 29 30	12 13 14 19 20 21 26 27 28	Protocol: Off  TCP port:
Time 00:00:0 Hour 00 ♥ Minute 00 ♥	10	HTTP Interface Protocol: Off V HTTP port:
Second 00 V Time Zone Centra	I Time (LV)	HTTP output format:

Figura 5-6. Pestaña Date and Time (Fecha y hora)

- 2. Seleccione Now para ajustar la fecha y la hora a la de la computadora local o introduzca una nueva fecha y hora.
- 3. Seleccione una Time Zone (Zona horaria).
- 4. Seleccione **Done** para aplicar los ajustes.

Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

#### 5.1.2 Pestaña de cámaras externas

Para añadir cámaras externas, es necesario configurar la cámara IP AXIS mediante el programa IP AXIS Utility. Asegúrese de que la cámara IP coincide con la configuración de red de su PC. La dirección IP estática predefinida de la cámara es 192.168.0.90. Consulte la Sección 12.2 en la página 88 para obtener instrucciones sobre el uso del programa Axis IP Utility. El programa de utilidad se encuentra en la memoria USB de instalación, situada dentro del quiosco.

1. Para añadir una nueva cámara externa, seleccione Add New Camera (Añadir nueva cámara).

	ubeVu® General Settings		User: admin Log out Restart
QubeVu Manager > Admin Tools > Se	tup > General Settings	Device: idim-	UA51963 - REMOVE   Address: 192.168.0.102
General Settings	Cameras Server Cameras		Canc
Name	Path	Scale factor	Action
QVRemoteCameralmage1	http://root:password@192.168.0.9/axis-cgi/jpg/image.cgi	0.25	Edit Test Delete
QVRemoteCameralmage2	http://root:password@192.168.0.10/axis-cgi/jpg/image.cgi	0.25	Edit Test Delete

Figura 5-7. Pestaña de cámara externa

 La página se actualiza con el texto temporal añadido a las columnas Name (Nombre), Path (Ruta) y Scale factor (Factor de escala).



Figura 5-8. Información temporal sobre la cámara

3. Introduzca el nombre de la cámara que desee.

NOTA: La pantalla del operador solo muestra las imágenes denominadas QVRemotelmageX (donde X es el orden numérico de la cámara).

- Configure la información de la ruta (http://username:password@xx.xx.xx/mjpg/video.mjpg) como se indica a continuación:
  - · username:password Credenciales de nombre de usuario y contraseña
  - @xx.xx.xx.xx Dirección IP de la cámara (por ejemplo 192.168.0.90)
  - Mpg/video.mjpg

5. Fije el factor de escala en 0,25.

NOTA: El factor de escala reduce el tamaño de la imagen original para ahorrar ancho de banda en un porcentaje definido por el usuario. En este ejemplo las imágenes se reducen en un 25% (0,25).

- 6. Seleccione OK (Aceptar).
- 7. Seleccione Save para continuar.
- 8. QubeVu Manager se reinicia y vuelve a la página de inicio.
- 9. Vuelva a la pestaña de cámaras externas y seleccione Test (Prueba).

10. Seleccione ok



Figura 5-9. Cámara externa

#### 5.1.3 Pestaña Configuración del servidor

Proporciona detalles del servidor donde el dispositivo carga los datos de medición e imagen.



#### Añadir un servidor

- 1. Los archivos pueden seleccionarse de las siguientes maneras:
  - Arrastre y suelte el archivo en la casilla Server #1 (Servidor 1).
  - Seleccione browse for files... (buscar archivos...) para elegir el archivo de configuración del servidor (véase la Figura 5-10 en la página 29).

i Dimension	🗞 QubeVu G	General Settings	User: admin (Log out) (Restart)
QubeVu Manager > Adn	nin Tools > Setup > General Settings		Device: idim-UA51963 - READY   Address: 192.168.0.102
Server #1 Enabled: Stop On Error: Connect Timeout Request Timeout Server Info:	al <u>Cameras</u> Cameras Oa Of Oa Of Oa Of (s): 2 (s): 5	Server Configuration	Save
©2012-2024 Rice Lake Weig	hing Systems. All rights reserved.		0.1.1.pallet_wap-internal-testing.5095-DEV-x00-unlocked

Figura 5-10. Pestaña Configuración del servidor



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

2. Ajuste los parámetros del servidor.

Server #1 Enabled: ①	
Press Save to apply settings from: aws.json	





N.º elem.	Parámetro	Descripción
1	Enabled	Debe estar ENCENDIDO para que el sistema cargue los datos de medición e imagen en el servidor.
2	Parada por error	Activado - El sistema detendrá la carga en caso de error. Desactivado - El sistema ignorará los errores de carga y continuará el procesamiento. <b>NOTA: El sistema no reenvía las cargas fallidas.</b>
3	Tiempo de espera de conexión	Tiempo en segundos que el sistema dejará de intentar conectarse al servidor.
4	Tiempo de espera de la solicitud	Tiempo en segundos que el sistema dejará de intentar enviar datos al servidor.
5	Información del servidor	Muestra el nombre del servidor.

Tabla 5-3. Parámetros de configuración del servidor



### 5.2 Ajustes de medición

Muestra y permite al usuario modificar los ajustes de los menús de parámetros.

IMPORTANTE: La modificación de los parámetros de medición anula la certificación de CubeVu para uso comercial autorizado.

Para entrar en el menú *Measurement Settings* (Ajustes de medición), realice lo siguiente:

Seleccione Measurement en el menú Setup (Puesta en servicio) (Figura 5-1 en la página 23). Aparecerá el menú Measurement Settings (Ajustes de medición).

• Aparece un aviso que describe el efecto de cambiar los parámetros de medición. Si los términos son aceptables seleccione **OK** (Aceptar).



Figura 5-12. Indicación de ajustes de medición

Aparece Measurement Settings (Ajustes de medición).

	QubeVu® Measurement Setl	ings User: admin log out Retart 🥡
QubeVu Manager > Admin Tools >	Setup > Measurement Settings	Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
Preset Profile	Sensor List	Cancel
Select a configuration profile bellow and click "Save" in order to apply it to the system LTL NTEP	NTEP-certified LTL setup, consisting of 4 or 5 sensors mounted 1 Drop and Clear Min (in) 12 x 12 x 12 Max (in) 96 x 96 x 96 Division (in) 0.5	1 feet (3.3 meters) over the reference plane Stop and Go 14 x 12 x 12 72 x 72 x 84 0.5
Advanced settings	s. All rights reserved.	PhoenixEricPallet-050323-x86-DEV-unlocked

Figura 5-13. Pestaña de ajustes de medición

El menú Measurement Settings (Ajustes de medición) contiene dos pestañas:

- Preset Profile (Perfil preestablecido) (Sección 5.2.1)
- Sensors List (Lista de sensores) (Sección 5.2.3 en la página 34)



#### 5.2.1 Pestaña de ajustes de medición

Modifique los valores dentro de *Measurement Settings* (Ajustes de medición). Consulte Tabla 5-2 en la página 25 para información sobre el parámetro.



Figura 5-14. Pestaña de ajustes de medición

N.º elem.	Parámetro	Descripción
1	Preset Profile (Perfil preestablecido)	<ul> <li>Múltiples perfiles configurados con ajustes de medición específicos:</li> <li>Pallet (Palet) Metric (Métrico), LTL NTEP, LTL OIML/EU, US Customary (Personalizado US)</li> <li>Parcel (Paquete): Metric 1.2m, Metric 1.5m, Metric 2.0m, US 48in, US 60in, US 80in</li> <li>In-motion (En movimiento): Metric, US Customary</li> </ul>
2	Profile description (Descripción del perfil)	Enumera las especificaciones del perfil preestablecido
3	Advanced Settings (Ajustes avanzados)	Abre los ajustes avanzados de medición (véase Sección 5.2.2 en la página 33)

Tabla 5-4. Funciones de los ajustes de medición



#### 5.2.2 Ajustes avanzados de medición (Editor de configuración)

Este menú contiene varios parámetros que afectan a las Mediciones.

Para entrar en el menú *Measurement Advanced Settings* (Ajustes avanzados de medición), realice lo siguiente:

 Seleccione Advanced Settings (Ajustes avanzados) en el menú Measurement Settings (Ajustes de medición) (Figura 5-1 en la página 23). Aparecerá el menú Configuration Editor (Editor de configuración).

() IMPORTANTE: No modifique los parámetros sin antes ponerse en contacto con Rice Lake Weighing Systems.

Dimension QubeVu® Measurement Settings	User: admin Log out Restart
=Vu Manager > Admin Tools > Setup > Configuration Editor	Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
	Import from file
E Configuration Version="2.0" C 8	
— (No text value. Click to edit.)	
L- add child	Sav
ProtectedParameters 💿 🖾	
(No text value. Click to edit.)	
DepthMax 0 0	
Depth Min 00	
FloorTolerance	
EdgeThreshold	
SansorCluster Hwtodel="IFM OpDo" Trackerid="r"	
(No text value. Click to edit.) add child	
ToneOfInterestMM	
WorkAreaMM 3	
MotionDetection 3	
Here in the table	<b>*</b>

Figura 5-15. Ajustes avanzados de medición



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

#### 5.2.3 Ficha de lista de sensores

La pestaña Sensor List (Lista de sensores) permite acceder al estado de funcionamiento de iDimension y al estado de calibración.

L Dimen		읍 QubeV	/u°Measure	ement Se	ttings	User: admin	g out Restart
QubeVu Mana	ager > A	dmin Tools > Setup > Measur	rement Settings		Dev	ice: QubeVu - STOPPED	Address: 169.254.1.1
6	Prese Profi	et le	Sensor List			(	Cancel
2	3	4	5	6	7	8 Discov	ver
Ref	Id	Serial No.	Hostname	Calibrated	Status	Action	Savo
۲	1	O3D303-40-66-71	192.168.0.4	true	Removable	Remove	Save
0	2	O3D303-40-95-00	192.168.0.6	true	Removable	Remove	
0	3	O3D303-40-96-AF	192.168.0.5	true	Removable	Remove	
0	4	O3D303-40-62-D3	192.168.0.7	true	Removable	Remove	
						Add All Remove All	
						00	

Figura 5-16. Funciones de la lista de sensores

Elemento	Parámetro	Descripción
1	Discover (Detectar)	Tras una nueva instalación, una función "Remove All" (Eliminar todo) o la sustitución de un sensor; seleccione <b>Discover</b> (Detectar) para actualizar la lista de sensores y el firmware con los sensores IFM utilizados para el sistema iDimension
2	ref.	La selección de "Ref", o referencia, configura qué sensor se utilizará como referencia visual al configurar "Set Work Area" (Establecer zona de trabajo) en el menú de calibración y define correctamente las indicaciones de fuera de límites en la pantalla USB; si se utiliza un quinto sensor superior, el software de iDimension seleccionará automáticamente este sensor como sensor de referencia
3	ID	Asignación automática del sensor por el firmware; el número de identificación se configura en el sensor IFM mediante el asistente de visión
4	N.º de serie	Número de serie del sensor IFM
5	Host Name (Nombre de host)	<ul> <li>Dirección IP del sensor IFM; las direcciones IP se configuran mediante el asistente de visión IFM y deben utilizar la misma dirección de red y subred con números de host únicos que en los ajustes de red del software de iDimension Los ajustes predefinidos de fábrica de los sensores IFM son: <ul> <li>ID 1 = 192.168.0.4</li> <li>ID 2 = 192.168.0.5</li> <li>ID 3 = 192.168.0.6</li> <li>ID 4 = 192.168.0.7</li> <li>ID 5 = 192.168.0.8 (aplicable para la instalación de 5 sensores)</li> <li>ID 6 = 192.168.0.24 (aplicable para la instalación de 8 sensores)</li> <li>ID 7 = 192.168.0.25 (aplicable para la instalación de 8 sensores)</li> <li>ID 8 = 192.168.0.26 (aplicable para la instalación de 8 sensores)</li> </ul> </li> </ul>

Tabla 5-5. Ajustes de detección del sensor remoto

Elemento	Parámetro	Descripción
6	Calibrated (Calibrado)	<ul> <li>El parámetro Calibrated (Calibrado) indica si el sensor individual ha sido calibrado o no</li> <li>True (Verdadero) – Durante la instalación inicial, los sensores no se han calibrado con la unidad iDimension; tras una calibración correcta, el estado cambia a Yes (Sí); si se ha sustituido un sensor sobre el terreno, aparecerá un nuevo número de serie y se mostrará No (No)</li> <li>False (Falso) – Los sensores remotos han sido calibrados durante la instalación inicial; si los sensores o la dirección IP se ha cambiado en el campo después de la instalación, retire todos los sensores, realice una detección y añada nuevos sensores antes de realizar una nueva calibración</li> </ul>
7	Estado	El archivo de estado define el estado actual de la conexión de cada sensor después de haber realizado la instalación inicial, Discovery (Detección) y Add All (Añadir todo) • Removable (Extraíble) - El sensor se ha identificado durante la instalación inicial • Available (Disponible) – Sensor has been identified but not connected to network switch
8	Acción	<ul> <li>Selecciones disponibles:</li> <li>Add (Añadir) - Añada individualmente cada sensor al firmware integrado para utilizarlo con; se recomienda utilizar Add All (Añadir todo); después de seleccionar esta función es necesaria la calibración</li> <li>Remove (Eliminar) - Elimina individualmente cada sensor del firmware integrado; se recomienda utilizar Remove All (Eliminar todo) cuando se cambien sensores o direcciones IP, después utilice Add All (Añadir todo); después de seleccionar esta función</li> </ul>
9	Add All (Añadir todo)	Añade todos los sensores cuando el estado es Pending Add (Pendiente de añadir); se requiere calibración después de seleccionar
10	Remove All (Eliminar todo)	Elimina todos los sensores cuando el estado muestra que son extraíbles; para utilizar cuando se cambia un sensor o se cambian las direcciones IP después de la calibración; la calibración es necesaria después de seleccionar

Tabla 5-5. Ajustes de detección del sensor remoto (continuación)

## 5.3 Ajustes de pantalla

Para acceder a Display Settings (Ajustes de pantalla):

 Seleccione Display Settings en el menú Setup (Puesta en servicio) (Figura 5-1 en la página 23) para entrar en el menú Display Settings (Ajustes de pantalla)

#### 5.3.1 Pantalla del operador

Los ajustes de la pantalla configuran la funcionalidad de la pantalla USB.

HEELAKE QUDEVU DISPIAY SETTINGS User: admit	In Log out Restart 1
QubeVu Manager > Admin Tools > Setup > Display Settings   Derive: idim-UA51963 - REMO   Image: Display   Customer   Display   Update the values and click "Save" to save the changes or "Cancel" to return.   Image: Display   Update the values and click "Save" to save the changes or "Cancel" to return.   Image: Display   Image: Display   Image: Display   Update the values and click "Save" to save the changes or "Cancel" to return.   Image: Display   Image: Display Image: Displa	VE   Address: 192.168.0.102

Figura 5-17. Pantalla del operador



NOTA: Consulte la Sección 3.1 en la página 17 para obtener información sobre la pantalla táctil.

## El botón de escaneado y la alimentación de imágenes en directo no están disponibles en la pantalla del cliente.

N.º elem.	Parámetro	Descripción
1	Definición de captura del botón de escaneo	<ul> <li>Seleccione una definición de captura de la lista disponible para añadir un botón Scan (Escaneo) en la pantalla del operador.</li> <li>La adición de un botón Scan (Escaneo) a la pantalla del operador permite activar manualmente el sistema para realizar una acotación.</li> <li>Selecciones disponibles: <ul> <li>QVDemo - El botón de escaneo realiza el escaneado de QVDemo</li> <li>QVDisplay - El botón de escaneo realiza el escaneado de QVDisplay</li> <li>Predefinido - Sin botón de escaneo</li> </ul> </li> <li>NOTA: Los parámetros de este menú desplegable se recuperan de las definiciones de captura (Consulte la Sección 7.0 en la página 71).</li> </ul>
2	Indicación del peso en el panel	<ul> <li>Predefinido: Automatic (Automático)</li> <li>Selecciones disponibles:</li> <li>Automatic (Automático) - La pantalla USB muestra el panel de pesaje con o sin báscula acoplada</li> <li>Hidden (Oculto) - La pantalla del panel de pesaje se elimina de la pantalla USB</li> </ul>
3	Formato de salida QR	Configura un código QR que se presenta en la pantalla USB. Las macros proporcionan definiciones que pueden seleccionarse: %DATETIME% %CAPUREID% %LENGHT% %UIDTH% %HEIGHT% %VOLUME% %DIMUNIT% %WEIGHT-LB% %WEIGHT-LB% %WEIGHT-KG% %WEIGHTUNIT% %DISPLAYWEIGHT% %BARCDODE% %%%%
4	Page path (Ruta de página)	La dirección de la página de pantalla del operador.
5	Preview (Vista previa)	Muestra una vista previa de la configuración

Tabla 5-6. Ajustes de la pantalla del operador


#### 5.3.2 Pantalla del cliente

Los ajustes de la pantalla configuran la funcionalidad de la pantalla USB.

- Seleccione Display Settings en el menú Setup (Puesta en servicio) (Figura 5-1 en la página 23) para entrar en el menú Display Settings (Ajustes de pantalla)
- · Seleccione la pestaña Customer Display (Pantalla del cliente).

Dimension Rice Lake	💷 QubeVu® Display Settings	User: admin (log ov) (estart) (j
QubeVu Manager > Ad	tor y Customer Display	Device: idim-UA55819 - SLEEPING   Address: 192.168.0.2
	Update the values and click "Save" to save the changes	or "Cancel" to return.
	<ul> <li>Page path: http://192.168.0.2/customer</li> <li>Breview</li> </ul>	rdîsplay
©2012-2024 Rice Lake We	ighing Systems, All rights reserved.	6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DIV-x86-uniocked

Figura 5-18. Customer Display (Pantalla del cliente)

NOTA: Consulte la Sección 3.1 en la página 17 para obtener información sobre la pantalla táctil.

<sup>J</sup> El botón de escaneado y la alimentación de imágenes en directo no están disponibles en la pantalla del cliente.

N.º elem.	Parámetro	Descripción	
1	Indicación del peso en	Predefinido: Automatic (Automático)	
	el panel	Selecciones disponibles:	
		<ul> <li>Automatic (Automático) - La pantalla USB muestra el panel de pesaje con o sin báscula acoplada</li> <li>Hidden (Oculto) - La pantalla del panel de pesaje se elimina de la pantalla USB</li> </ul>	
2	Page path (Ruta de página)	La dirección de la página de pantalla del operador.	
3	Preview (Vista previa)	Muestra una vista previa de la configuración	

Tabla 5-7. Configuración de la pantalla del cliente



7

#### Ejemplos de pantallas

Dimensions (in)	0.0 0.0 0.0		
Weight (stable)			
0			
#42 · 2023-Sep-13 16:42:27		Remove	

Figura 5-19. Pantalla de visualización predefinida



Figura 5-20. Pantalla del cliente

NOTA: La pantalla de visualización que se muestra en Figura 5-20 es una unidad de dimensionamiento diferente y solo se utiliza como referencia.



Figura 5-21. Ejemplo de pantalla con código QR



### 5.4 Usuario

Esta sección ofrece una visión general del menú **User** (Usuario) de QubeVu. El menú **User** (Usuario) permite acceder a la modificación de la contraseña predefinida.

Para entrar en el menú User (Usuario), realice lo siguiente:

Seleccione User en el menú Setup (Puesta en servicio) (Figura 5-1 en la página 23). Aparece el menú User (Usuario).

Dimension RICE LAKE	🗢 QubeVu®User	User: admin Log out Restart
QubeVu Manager > Ad	Imin Tools > Setup > User	Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
	Update the password and click "Save"	to save the changes or "Cancel" to return.
	User name:	admin
	Current password:	
	Confirm new password:	
	Commin new password.	

Figura 5-22. Pestaña del usuario

Cuando introduzca una nueva contraseña, respete los siguientes criterios:

- Longitud mínima: 6 caracteres
- Longitud máxima: 511 caracteres
- · Se admiten todos los caracteres imprimibles excepto los caracteres Unicode
- · La contraseña no puede parecerse a la última contraseña

NOTA: Se requiere asistencia de fábrica para restablecer la contraseña.



### 5.5 Red

Utilice el menú *Network* (Red) para configurar los parámetros de red. Para entrar en el menú *Network* (Red), realice lo siguiente:

 Seleccione Network en el menú Setup (Puesta en servicio) (Figura 5-1 en la página 23). Aparecerá el menú Network (Red).

### 5.5.1 Pestaña de ajustes de red

La pestaña *Network Settings* (Ajustes de red) proporciona parámetros que establecen la configuración de la red.

Dimension RICE LAKE	🖳 QubeVu® Network	<	User: admin	ut) Restart 🥡
QubeVu Manager > Ac	Imin Tools > Setup > Network Settings	Devi	ce: idim-UA51963 - REMOVE   Add	ress: 192.168.0.102
Retwo	ork Network Security Sett	i ings		Cancel
	Update the values and click "Save" to a	save the changes or "Cancel	" to return.	Save
	2 DHCP:	0		
	3 IP address:	192.168.0.102		
	4 Subnet mask:	255.255.255.240		
	5 Gateway (optional):	n/a		
	6 Hardware address:	84:8b:cd:49:f2:91		
	(7) Host name:	idim-UA51963		
	<b>8</b> DHCP Lease Expires: r	n/a		

Figura 5-23. Configuración predefinida de la interfaz de red

Ingrese o modifique los ajustes de red para la red.

N.º elem.	Parámetro	Descripción		
1	Interface (Interfaz)	Existen dos parámetros Ethernet, eth0 o eth. Estos parámetros configuran qué puerto se utiliza en el sistema. Predefinido: eth0		
2	DHCP	Activa o desactiva el protocolo DHCP.		
3	IP Address	ii DHCP está desactivado, defina una dirección IP única para cada dimensionador de palets iDimension instalado. consulte con el administrador de la red si no está seguro de cómo asignar una nueva dirección IP. Si utiliza direcciones IP státicas, acceda al dimensionador de palets por el nombre de host o la dirección IP: http:// <hostname>/; http://<ip address="">/ Dirección IP predefinida: <b>192.169.0.1</b></ip></hostname>		
4	Subnet Mask (Máscara de subred)	Consulte al administrador de la red para la configuración correcta Predefinido: 255.255.255.0		
5	Gateway (Pasarela)	Consulte al administrador de la red para la configuración correcta Predefinido: <b>192.168.0.2</b> NOTA: El parámetro Gateway (Puerta de enlace) no está disponible cuando DHCP está activado.		
6	Hardware Address (Dirección de hardware)	No lo modifique, a cada dimensionador de palets iDimension se le ha asignado una dirección MAC de hardware única.		





N.º elem.	Parámetro	Descripción		
7	Host Name (Nombre	El nombre de host predefinido es la parte alfanumérica del número de serie del dispositivo; Se puede definir un nombre de host		
	de host)	único para cada dispositivo; Se permiten hasta 15 caracteres para Host Name (Nombre de host).		
8	DHCP Lease Expires	Muestra la hora a la que expira el arrendamiento DHCP. El tiempo de arrendamiento DHCP suele fijarlo el proveedor		
	(Caducidad del	de servicios de Internet y su duración varía.		
	arrendamiento DCHP)			

Tabla 5-8. Parámetros de interfaz de red (continuación)

#### 5.5.2 Pestaña de seguridad en red

La pestaña **Network Security** (Seguridad en red) permite mejorar la seguridad encriptando las comunicaciones con el software de iDimension mediante el protocolo de transferencia de hipertexto seguro (HTTPS). De forma predefinida, la comunicación con el software de iDimension se realiza por medio de HTTP.

Para configurar Network Security (Seguridad en red), realice lo siguiente:

- 1. Seleccione la pestaña Network Security (Seguridad en red) para mostrar los ajustes actuales.
- 2. Seleccione Enable HTTPS (Activar HTTPS).
- 3. Seleccione Choose File
- 4. Seleccione el archivo de certificación.
  - Las certificaciones pueden ser autofirmadas u obtenidas por terceros y no son proporcionadas exclusivamente por Rice Lake Weighing Systems
- 5. Ingrese el nombre de archivo del archivo de clave, el archivo de certificado y la frase de aprobación de clave.
- 6. Seleccione 🕞 Upload para transferir la información de su PC al software de iDimension.

	9 QubeVu®Network	User: admin Log out Restart 1		
eVu Manager > Admin To	ols > Setup > Network Settings	Device: idim-UA51963 - REMOVE   Address: 192.168.0.102		
Network Settings	Network Security Settings	Car		
SSL certificate				
Public key algorithm	rsaEncryption			
Issuer	CN = QubeVuCharlestownTestCA, C = US, L = Charlestown	Sav		
Subject	Subject C = US, ST = Massachusetts, L = Charlestown, O = QubeVuTest, OU = QubeVuTest, CN = QubeVuCharlestownTestCA			
Validity	Nov 2 15:34:26 2022 GMT to Nov 2 15:34:26 2023 GMT			
Usage				
Thumb print algorithm	sha1			
Thumb print	40:5e:a4:d6:eb:3f:3e:49:7f:5e:dc:87:98:f9:4d:f4:ef:4b:f8:2	28		
Enable HTTPS: D Upload new key and Key file: Choose F	certificate ile No file chosen Cert file: Choo	se File No file chosen		
Key pass phrase: Dupload				

Figura 5-24. Pestaña de seguridad en red

NOTA: Con HTTPS activado, tanto la dirección HTTP como la HTTPS están disponibles.

### 5.5.3 Pestaña Configuración de WiFi

WiFi Settings (Configuración de WiFi) muestra las características y detalles de la conexión WiFi.

	Dimension Rice Lake QubeVu® Network			User: admin log out Resart 1
QubeVu Manager > Ad	Imin Tools > Setup > Network Settings		Device: id	im-UA55819 - READY   Address: 192.168.0.2
Netwo Settin	ork Igs Network Security	WiFi Settings		Cancel
				Discover
	2 Security	3 Signal	(4) Action	
eng test	nsk	-68 dBm	Forget Connect	Save
RLWSUser	s 8021x	-69 dBm	Forget Connect	
4Corn3\$	psk	-69 dBm	Add	
MisGuest	open	-69 dBm	Add	
abf-wlan-	5g psk	-69 dBm	Add	
spectra	psk	-69 dBm	Add	
MISTest	8021x	-70 dBm	Add	
RFTesting	psk	-70 dBm	Add	
spectra2	psk	-70 dBm	Add	
©2012-2024 Rice Lake We	ighing Systems. All rights reserved.			5.1.0. parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-unlocked

Figura 5-25. Pestaña Configuración de WiFi

N.º elem.	Parámetro	Descripción	
1	SSID	Nombre de la red inalámbrica	
2	Seguridad	Tipo de seguridad de la red: • abierta - sin autenticación • psk - clave precompartida utilizada para la autenticación • 8021x - seguridad WPA para empresas	
3	Señal	Intensidad de la señal de la red inalámbrica	
4	Acción	Intensidad de la señal de la red inalámbrica Acciones disponibles: • Añadir - añade la red inalámbrica a la lista de redes recordadas y conecta • Conectar - se conecta a una red inalámbrica añadida previamente • Desconectar - se desconecta de una red inalámbrica conectada • Olvidar - elimina la red inalámbrica de la lista de redes recordadas	

Tabla 5-9. Parámetros de configuración de WiFi



# 6.0 Calibración

Esta sección ofrece una visión general del menú *Calibration* (Calibración) de QubeVu. La calibración es necesaria durante la configuración inicial, la adición de sensores, la sustitución de sensores o si los sensores se han desalineado durante su uso. En esta sección se tratan los siguientes temas:

- Objeto de calibración Sección 6.1 en la página 43
- Acceso a la calibración Sección 6.2 en la página 44
- Calibración FLEX, LTL y PWD Sección 6.3 en la página 45
- Calibración LTL XL Sección 6.4 en la página 51
- Calibration PlusSección 6.5 en la página 60
- Establecer la zona de trabajo Sección 6.6 en la página 66
- Verificación de la calibración Sección 6.7 en la página 70

## 6.1 Objeto de calibración

Se suministra un objeto de calibración con cada unidad y es necesario para la calibración. Existen tres tipos de objetos de calibración:

- Tablero de ajedrez cuadrado de 8 x 7 (1118 mm x 982 mm / 44,02 pulg. x 38,66 pulg.) embalado en una caja de cartón con insertos de espuma protectora
- Tablero de ajedrez cuadrado de 7 x 6 (980 mm x 840 mm / 38,58 pulg. x 33,07 pulg.) embalado en una caja de cartón con insertos de espuma protectora
- Tablero de ajedrez cuadrado de 7 x 6 (288 mm x 252 mm / 11,33 pulg. x 9,92 pulg.) embalado en una caja de cartón con insertos de espuma protectora

NOTA: El procedimiento de calibración sigue siendo el mismo independientemente del objeto de calibración que se utilice. El damero más pequeño solo se utiliza con el iDim Plus.

() IMPORTANTE: Los objetos de calibración deben mantenerse libres de suciedad, huellas dactilares y daños.

Para guardar el objeto de calibración, vuelva a embalarlo cuidadosamente en la caja de cartón para su uso futuro.





Figura 6-1. Objetos de calibración



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

## 6.2 Acceso a la calibración

Para entrar en el menú Calibration (Calibración), realice lo siguiente:

- Seleccione Admin en el menú QubeVu Manager (Figura 2-1 en la página 8). Aparecerá el menú Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
- 2. Aparecerá la pantalla de inicio de sesión de QubeVu Manager. Introduzca las credenciales de la cuenta.

#### NOTA: El nombre de usuario y la contraseña predefinidos son <u>admin</u> y <u>password</u>.

Seleccione Calibration en el menú Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
 Aparece el menú Calibration (Calibración).

<image><image><image><image><image><image><image><image><image><image><image><image><image><image><image><image><image>

Figura 6-2. Menú de calibración

- 4. Proceda con uno de los siguientes:
  - Sección 6.3 en la página 45 para la calibración Flex, LTL y PWD
  - Sección 6.4 en la página 51 para la calibración LTL XL



### 6.3 Calibración FLEX, LTL y PWD

La configuración inicial requiere la alineación de los sensores hacia el centro de la báscula de piso o del objeto de calibración mediante cruces. La calibración requiere el uso del objeto de calibración y requiere un procedimiento de 5 puntos. La calibración se realiza colocando el objeto de calibración en la posición de las 4 en punto (120°) y girando el objeto 30° en sentido horario en cada paso.

1. Seleccione Sensor Calibration en el menú Calibration (Calibración) (Figura 6-2 en la página 44). Aparece el menú Sensors Calibration (Calibración de sensores).

	Vu®Sensor Calibration	User: admin Log out	estart i
QubeVu Manager > Admin Tools > Calibration >	Sensors Calibration	Device: QubeVu STOPPED   Address	:: 169.254.1.1
Last calibration: Sensor 1 (192, 168, 0, 4) Confidence: 978 Sensor 3 (192, 168, 0, 5) Confidence: 995	Sensor 2 (192, 168, 0, 6) Confidence: 966 Sensor 4 (192, 168, 0, 7) Confidence: 976	Sensor 1 calibrated: Yes Confidence: 97% Sensor 2 calibrated: Yes Confidence: 96% Sensor 3 calibrated: Yes Confidence: 95% Sensor 4 calibrated: Yes Confidence: 97%	Edit Calibrate Cancel Save

Figura 6-3. Calibración de los sensores

2. Seleccione Edit para entrar en el modo de configuración. Aparece brevemente el mensaje emergente de cambio al modo de configuración.

NOTA: Seleccione la actualización del navegador de Internet si el mensaje no se cierra después de varios minutos.



Figura 6-4. Mensaje de cambio al modo de calibración



- 3. Alinee el objeto de calibración bajo los sensores remotos utilizando las retículas de los sensores como guías para centrarlo:
  - · Asegúrese de que las varillas de los sensores están bien montadas en su sitio
  - · La alineación exacta no es crítica
  - · La alineación define la posición de calibración de cada sensor



Figura 6-5. Calibración de los sensores

4. Seleccione Grab. Aparece brevemente el mensaje emergente del marco de agarre.



Figura 6-6. Mensaje de captura de fotogramas QubeVu



5. Ahora se recoge el primer fotograma. Observe que el contador de fotogramas aumenta de 0 a 1.



Figura 6-7. Calibración de los sensores

- 6. Gire el objeto de calibración en sentido horario para la siguiente toma como se indica en Tabla 6-1.
- 7. Repita los pasos Paso 3 hasta Paso 6 cuatro instancias adicionales (un total de 5 tomas).



Tabla 6-1. Orientación del objeto de calibración requerido





Tabla 6-1. Orientación del objeto de calibración requerido (continuación)



8. Cuando se han completado todas las capturas de fotogramas, QubeVu muestra los resultados de la calibración y los niveles de confianza del sensor.



Figura 6-8. Resultado de la calibración del sensor

NOTA: Se necesitan al menos tres tomas para guardar las imágenes capturadas. Si la calibración falla, compruebe si la luz solar directa afecta al sistema y realice una nueva calibración.

9. Seleccione save . Aparecerá el aviso de detalles de la calibración.



Figura 6-9. Indicador de guardar los detalles de la calibración

10. Seleccione ok para continuar.



- 11. Una vez guardados los detalles de la calibración, aparece el aviso de rearranque o reinicio.
- 12. Seleccione la opción deseada y permita que QubeVu procese la instrucción.

Qube	Vu Manager	
Do you wan reboot?	t to restart or	
Restart	Reboot	Cancel

Figura 6-10. Indicación de rearranque o reinicio

13. Aparece un mensaje alertando de la elección seleccionada. En este ejemplo se selecciona rearrancar.

QubeVu Manager	
QubeVu is restarting.	
Please wait	

Figura 6-11. Mensaje de rearrancar

14. La calibración ha finalizado. Pase a Sección 6.6 en la página 66.



### 6.4 Calibración LTL XL

La configuración inicial requiere la alineación de los sensores hacia el centro de la báscula de piso o del objeto de calibración mediante cruces. Durante la calibración, se toman marcos del objeto de calibración en posiciones estratégicas bajo S1 (4), S2 (4) y directamente bajo el dispositivo (2). En S1 y S2, el objeto de calibración se coloca en la posición de las 3 en punto y se gira 30° en sentido horario en cada paso. Cuando está directamente debajo del dispositivo, el objeto de calibración se coloca en la posición de las 3 en punto y se gira 30° en sentido horario una vez.

1. Seleccione Sensor Calibration en el menú Calibration (Calibración) (Figura 6-2 en la página 44). Aparecerá el menú

Remote Sensors Calibration (Calibración de sensores remotos).

	)ubeVu® Camera Calil	oration User: admin (	og out Restart 🧃
QubeVu Manager > Admin Tools > Ca Last calibrated: Tue Jun 13 202 Sensor 1 (192,168,0.5) Confidence: 91%	libration > Remote Sensors Calibration 3 14:51:37 GMT-0500 (Central Daylight Time) Sensor 2 (192.168.0.4) Confidence: 91%	Device: QubeVuMatrixHub Running Sensor 1 calibrated: Yes Confidence: 91% Sensor 2 calibrated: Yes Confidence: 91% Sensor 3 calibrated: Yes Confidence: 94% Sensor 4 calibrated: Yes Confidence: 96% Sensor 5 calibrated: Yes Confidence: 96% Sensor 6 calibrated: Yes	Address: 192.168.0.2
Sensor 3 (192.168.0.8) Confidence: 94%	Sensor 4 (192.168.0.24) Confidence: 95%	Sensor 8 calibrated: Yes	

Figura 6-12. Calibración de sensores remotos

- 2. Seleccione **Edit** para entrar en el modo de configuración. Aparecerá brevemente una ventana emergente.
- NOTA: Actualice el navegador de Internet si el mensaje no se cierra después de varios minutos.



Figura 6-13. Cambio al mensaje de configuración



- 3. Coloque el objeto de calibración directamente debajo del sensor de referencia (S1) y, a continuación, alinee los sensores S3/S5/S7 con el centro del objeto de calibración:
  - · Asegúrese de que las varillas del sensor están bien montadas en su sitio
  - · La alineación exacta no es crítica
  - · La alineación define la posición de calibración de cada sensor



Figura 6-14. Objeto de calibración bajo S1 y alineado con S3/S7/S5



Figura 6-15. Objeto de calibración bajo S1



4. Seleccione Grab. Aparece brevemente el mensaje emergente del marco de agarre.



Figura 6-16. Mensaje de captura de fotogramas QubeVu

- 5. Se recoge el primero marco y el parámetro Frame (Marco) aumenta a 1.
- 6. Gire el objeto de calibración en sentido horario para la siguiente toma como se indica en Tabla 6-2.
- 7. Repita los pasos Paso 4 a Paso 6 tres veces más (un total de 4 tomas para S1).



Tabla 6-2. Orientación del objeto de calibración para los sensores S1/S3/S7/S5



- 8. Coloque el objeto de calibración directamente debajo del sensor de referencia (S2) y, a continuación, alinee los sensores S4/S6/S8 con el centro del objeto de calibración:
  - · Asegúrese de que las varillas del sensor están bien montadas en su sitio
  - · La alineación exacta no es crítica
  - · La alineación define la posición de calibración de cada sensor



Figura 6-17. Objeto de calibración bajo S3 y alineado con S/S4/S6/S8



Figura 6-18. Objeto de calibración centrado bajo S2



9. Seleccione Grab. Aparece brevemente el mensaje emergente del marco de agarre.



Figura 6-19. Mensaje de captura de fotogramas QubeVu

- 10. El marco se recoge y el parámetro Frame (Marco) aumenta en uno.
- 11. Gire el objeto de calibración CT en sentido horario para la siguiente toma como se indica en Tabla 6-3.
- 12. Repita los pasos Paso 9 a Paso 11 tres veces más (un total de 4 tomas para S2).



Tabla 6-3. Orientación del objeto de calibración para los sensores S2/S8/S4/S6

13. Centre el objeto de calibración directamente bajo el dimensionador.



Figura 6-20. Objeto de calibración bajo dimensionador



Figura 6-21. Objeto de calibración bajo dimensionador



14. Seleccione Grab. Aparece brevemente el mensaje emergente del marco de agarre.



Figura 6-22. Mensaje de captura de fotogramas QubeVu

15. Una vez cerrado el mensaje, gire el objeto de calibración 30° en sentido horario.



Figura 6-23. Gire a las 4 en punto

16. Seleccione Grab. Aparece brevemente el mensaje emergente del marco de agarre.



Figura 6-24. Mensaje de captura de fotogramas QubeVu



17. Seleccione Calibrate. Aparece brevemente el mensaje emergente de calibración de los sensores.



Figura 6-25. Mensaje de calibración de los sensores

18. La calibración se completa y QubeVu muestra el resultado de la calibración y los niveles de confianza del sensor.

eVu Manager > Admin Tools > Calibration > Remote Sensors Calibration	Device: QubeVuMatrixHub Configuring   Address: 192.168.0.
Last calibrated: Tue Jun 13 2023 14:51:37 GMT-0500 (Central Daylight Time)         +       +         Sensor 1 (192, 168, 0.5)       Sensor 2 (192, 168, 0.4)         Confidence: 90%       Confidence: 91%         +       +         Sensor 3 (192, 168, 0.8)       Sensor 4 (192, 168, 0.24)         Confidence: 92%       Sensor 4 (192, 168, 0.24)	Sensor 1 calibrated: Yes Confidence: 90% Sensor 2 calibrated: Yes Confidence: 91% Sensor 4 calibrated: Yes Confidence: 96% Sensor 5 calibrated: Yes Confidence: 96% Sensor 6 calibrated: Yes Confidence: 95% Sensor 7 calibrated: Yes Confidence: 94% Sensor 8 calibrated: Yes

Figura 6-26. Resultado de la calibración del sensor

NOTA: Se necesitan al menos tres tomas para guardar las imágenes capturadas. Si la calibración falla, compruebe si la luz solar directa afecta al sistema y realice una nueva calibración.



19. Seleccione save . Aparece el aviso de guardar los detalles de la calibración.



Figura 6-27. Aviso de guardar detalles de calibración

20.	Seleccione	ok . Aparece el mensaje de guardado de la calibración.
		QubeVu Manager
		successfully.
		Now restarting QubeVu.
		Please wait

Figura 6-28. Mensaje de guardado de calibración

21. Una vez finalizado el guardado, aparecerá un mensaje de rearrancar mientras QubeVu se reinicia.



Figura 6-29. Mensaje de rearrancar de QubeVu

22. Después de que QubeVu rearranque, la calibración se habrá completado. Pase a Sección 6.6 en la página 66.



### 6.5 Calibration Plus

La configuración inicial requiere la alineación de los sensores hacia el centro de la báscula de piso o del objeto de calibración mediante cruces. La calibración requiere el uso del objeto de calibración con un procedimiento de 4 puntos. La calibración se realiza colocando el objeto de calibración en la posición de las 6 en punto (180°) y girando el objeto 30° en sentido horario en cada paso.

📝 NOTA: La calibración solo debe realizarse si la unidad ha estado encendida durante al menos 20 min.

1. Seleccione Sensor en el menú *Calibration* (Calibración) (Figura 6-2 en la página 44). Aparece el menú

Sensors Calibration (Calibración de sensores).

Dimension Recentate QubeVu® Sensor Calibration	User: admin Log out Restart
QubeVu Manager > Admin Tools > Calibration > Sensors Calibration	Device: idim-UA55819 - SLEEPING   Address: 192.168.0.2
Last calibration:	Press "Edit" to enter into Configuration mode. Sensor 1 calibrated: Yes Confidence: 86% Calibrate Save
©2012-2024 Rice Lake Weighing Systems. All rights reserved.	6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-unlocked

Figura 6-30. Calibración de los sensores

2. Seleccione **Edit** para entrar en el modo de configuración. Aparece brevemente el mensaje emergente de cambio al modo de configuración.

NOTA: Seleccione el botón de actualizar del navegador de Internet si el mensaje no se cierra después de varios minutos.



Figura 6-31. Mensaje de cambio al modo de calibración



- 3. Alinee el objeto de calibración bajo los sensores remotos utilizando las retículas de los sensores como guías para centrarlo:
  - · Asegúrese de que las varillas de los sensores están bien montadas en su sitio
  - La alineación exacta no es crítica
  - · La alineación define la posición de calibración de cada sensor

	III QubeVu Sensor Calibration	User: admin Log out Restart
QubeVu Manager > Adr	min Tools > Calibration > Sensors Calibration	Device: idim-UA55819 - CONFIGURING   Address: 192.168.0.2
Last calibration:		Frame : 0 GrabClear Sensor 1 calibrated: Yes Confidence: 86%
©2012-2024 Rice Lake Wei	ighing Systems. All rights reserved.	6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-unlocked

Figura 6-32. Calibración de los sensores

4. Seleccione Grab. Aparece brevemente el mensaje emergente del marco de agarre.



Figura 6-33. Mensaje de captura de fotogramas QubeVu

5. Ahora se recoge el primer fotograma. Observe que el contador de fotogramas aumenta de 0 a 1.



Figura 6-34. Calibración de los sensores

- 6. Gire el objeto de calibración en sentido horario para la siguiente toma como se indica en Tabla 6-4.
- 7. Repita los pasos Paso 3 hasta Paso 6 cuatro instancias adicionales (un total de 5 tomas).



Tabla 6-4. Orientación del objeto de calibración requerido





Tabla 6-4. Orientación del objeto de calibración requerido (continuación)

8. Cuando se han completado todas las capturas de fotogramas, QubeVu muestra los resultados de la calibración y los niveles de confianza del sensor.

Dimension Rice Lake	III QubeVu Sensor Calibration	User: admin log oot Restart
QubeVu Manager > Ad	min Tools > Calibration > Sensors Calibration	Device: idim-UA55819 - CONFIGURING   Address: 192.168.0.2
Last calibration:		Calibration was successful. Click "Save" to save this calibration. Prame : 0 GrabClear Sensor 1 calibrated: Yes Confidence: 91%
©2012-2024 Rice Lake We	ighing Systems. All rights reserved.	6.1.0. parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-urlocked

Figura 6-35. Resultado de la calibración del sensor

NOTA: Se necesitan al menos tres tomas para guardar las imágenes capturadas. Si la calibración falla, compruebe si la luz solar directa afecta al sistema y realice una nueva calibración.

9. Seleccione save . Aparecerá el aviso de detalles de la calibración.



Figura 6-36. Indicador de guardar los detalles de la calibración

10. Seleccione or para continuar.



- 11. Una vez guardados los detalles de la calibración, aparece el aviso de rearranque o reinicio.
- 12. Seleccione la opción deseada y permita que QubeVu procese la instrucción.

QubeVu Manager	
Do you want to restart or reboot?	
Restart Reboot	Cancel

Figura 6-37. Indicación de rearranque o reinicio

13. Aparece un mensaje alertando de la elección seleccionada. En este ejemplo se selecciona rearrancar.

QubeVu Manager	
QubeVu is restarting.	
Please wait	

Figura 6-38. Mensaje de rearrancar

14. La calibración ha finalizado. Pase a Sección 6.6 en la página 66.



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

### 6.6 Establecer la zona de trabajo

La opción Set Work Area (Establecer zona de trabajo) configura el área que se utiliza para el dimensionamiento.

1. Seleccione Set Work Area en el menú *Calibration* (Calibración) (Figura 6-2 en la página 44). Aparece el menú *Set Work Area* (Establecer zona de trabajo).

ubeVu Manager > Admin Tools > Calibra	ation > Set Work Area	Device: Qub	eVu STOPPED   Address: 169.254.1.
Last calibration:		Press "Edit" to enter in Configuration mode.	ito
		Work Area	
		Side to side:	0 mm
		Front to back:	0 mm
Sensor 1 (192.168.0.4) Contidence: 97%	Sensor 2 (192.168.0.6) Contidence: 96%	Width:	0 mm
		Length:	0 mm
		Angle:	0 -
		Zone of Interest	

Figura 6-39. Ajustes de la zona de trabajo

- 2. Seleccione Edit
- 3. Configure los parámetros de Work Area (Zona de trabajo) como se muestra en Figura 6-5:



Tabla 6-5. Configuración de los parámetros de zona de trabajo



#### Calibración



Tabla 6-5. Configuración de los parámetros de zona de trabajo (continuación)



4. Configure los parámetros de Zone of Interest (Zona de interés) como se muestra en Figura 6-6:



Tabla 6-6. Configuración de los parámetros de la zona de interés



#### Calibración

Producto	Cor	nfiguración
Más	Last calibration:         Sensor 1 (NA)         Confidence: 805	Work Area   Zone of Interest   Side to side:   0 mm   Front to back: 0 mm Width: 350 mm Length: 250 mm

Tabla 6-6. Configuración de los parámetros de la zona de interés (continuación)





Figura 6-40. Indicación de guardar la zona de trabajo

5. Seleccione (ox). Aparecen brevemente los mensajes de calibración de la cámara y de guardado de la zona de trabajo.

QubeVu Manager	QubeVu Manager
Saving camera calibration and restarting QubeVu.	Work area saved successfully. Now restarting QubeVu.
Please wait	Please wait

Figura 6-41. Calibración de la cámara y mensaje de guardar la zona de trabajo

6. La configuración de la zona de trabajo ha finalizado.

Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

### 6.7 Verificación de la calibración

Verifique la calibración con la caja de pruebas en la pantalla del operador.

- 1. Coloque la caja de pruebas debajo del dimensionador.
- Seleccione Displays en el menú QubeVu Manager (Figura 2-1 en la página 8) para entrar en el menú Display
   Pages (Páginas de visualización).
- 3. Seleccione Demo en el menú **Display Pages** (Páginas de visualización) (Figura 3-1 en la página 16).
- 4. Seleccione Scan (Escanear).
- 5. Los resultados de las mediciones deben ser las dimensiones de la caja de pruebas  $\pm$  0,5 pulg.



Figura 6-42. Pantalla del operador

# 7.0 Definiciones de captura

Esta sección proporciona una visión general del menú Capture Definitions (Definiciones de captura) de QubeVu.

Se pueden crear definiciones de captura únicas con disparo externo, o modificar las definiciones de captura existentes. Un programador puede cambiar la definición de captura, o definir una nueva, al integrarse con una aplicación cliente. Las definiciones de captura controlan las imágenes de baja resolución disponibles por medio de la API del servicio web, las visualizaciones y las marcas de cada imagen.

Las definiciones de captura se utilizan para definir las operaciones y la salida de una solicitud de captura.

Para entrar en el menú *Capture Definitions* (Definiciones de captura), realice el siguiente procedimiento:

- Seleccione Admin en el menú QubeVu Manager (Figura 2-1 en la página 8). Aparecerá el menú Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
- 2. Aparecerá la pantalla de inicio de sesión de QubeVu Manager. Introduzca las credenciales de la cuenta.

NOTA: El nombre de usuario y la contraseña predefinidos son <u>admin</u> y <u>password</u>.

Seleccione Capture Definitions en el menú Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
 Aparecerá el menú Capture Definitions (Definiciones de captura).

Dimension RICE LAKE	😒 QubeVu Capture Definitions	User: admin log out Restart
QubeVu Manager > Ad	min Tools > Capture Definitions  Select a definition from the drop down menu to edin To create a new definition click "Create".    Select Definition: default   Low Res Camera Capture:  Low Res Camera Capture:   Low Res Camera Capture:    Low Res Camera Capture:    Low Res Camera Capture:	t it.
©2012-2023 Rice Lake We	ighing Systems. All rights reserved.	PhoenixEricPallet-050323-x86-0EV-unlocked

Figura 7-1. Menú de definiciones de captura con la definición seleccionada

Serial Number	Date and Time	Scan ID
Dimensions	Indicators	🗹 Item Outline
Barcodes	Weight	

Figura 7-2. Menú de definiciones de captura con la definición seleccionada



N.º elem.	Parámetro	Descripción			
1	Select Definition (Seleccionar definición)	QV Demo - El botón de escaneo realiza el escaneado de QVDemo QVDisplay - El botón de escaneo realiza el escaneado de QVDisplay Default (Predefinido) - Se utiliza cuando la instrucción de captura se activa desde el escáner de código de barras conectado			
2	Low Res Camera Capture (Captura con cámara de baja resolución)	Si está activado, configura las cámaras y los sensores remotos para capturar imágenes durante cada escaneado utilizando definiciones de captura. NOTA: Si se desactiva, las imágenes no se capturan y la pantalla del operador no muestra los datos de la imagen.			
3	Markings (Marcas)	<ul> <li>Si se activa, el software iDimension marca las imágenes de baja resolución con la información seleccionada (Figura 7-2 en la página 71):</li> <li>Serial Number (N.º de serie) - Número de serie</li> <li>Date and Time (Fecha y hora) - Sello de fecha y hora de la exploración</li> <li>Scan ID (ID de escaneado) - Número único de ID de escaneado</li> <li>Dimensions (Dimensiones) - Dimensiones de altura, anchura y longitud</li> <li>Indicators (Indicadores) - Cualquier indicador (insuficientemente dimensionado, sobredimensionado, irregular y otras indicaciones)</li> <li>Item Outline (Contorno de artículo) - Contorno 2D del artículo dimensionado</li> <li>Barcodes (Códigos de barras) - Número de código de barras</li> <li>Weight (Peso) - Peso del objeto</li> </ul>			
4*	Stop and Go Markers Distance (mm) (Distancia de marcadores Stop and Go)	La distancia en mm entre los dos marcadores que se aplicaron a la escala de la horquilla.			
5*	Stop and Go Markers Locations (mm) (Ubicaciones de marcadores Stop and Go)	Un vector 3D que localiza el centro entre los dos marcadores en el sistema de coordenadas del talón de la horquilla. En Figura 7-1 en la página 71 el centro del marcador está centrado con el medio de las horquillas (0 -124 497), está 497 mm más alto que el talón, y atrás 124 mm del plano posterior de las horquillas.			
6*	Tare Mode (Modo de tara)	<ul> <li>Selecciones:</li> <li>None (Ninguno) - Realiza escaneados como "Soltar y despejar"</li> <li>ForkTruck (Montacargas) - Realiza exploraciones como "Stop and Go"</li> <li>AudoDetectForkTruck - Intenta determinar automáticamente el modo probando ambos parámetros (ninguno y ForkTruck).</li> <li>Predefinido: None</li> </ul>			
7*	Pallet (Palet)	Una característica que carece de uso comercial autorizado; si se selecciona, ingrese la altura del palet en mm. El sistema mide el objeto en el palet, <tareexpectedheight>0<tareexpectedheight></tareexpectedheight></tareexpectedheight>			
* = no aplic	* = no aplicable a iDimension Plus				

Tabla 7-1. Definiciones de captura predefinidas


# 8.0 Actualización de firmware

Esta sección proporciona una visión general del menú *Firmware Upgrade* (Actualización de firmware) de QubeVu.

Las actualizaciones del firmware están disponibles en www.ricelake.com. Es posible que se indique a los operadores que actualicen el firmware de la unidad para aprovechar nuevas funciones o mejoras del software que aumenten el rendimiento de la unidad.

Para entrar en el menú *Firmware Upgrade* (Actualización de firmware), realice el siguiente procedimiento:

1. Seleccione Admin en el menú **QubeVu Manager** (Figura 2-1 en la página 8) para entrar en el menú **Admin** 

*Tools* (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).

- Aparecerá la pantalla de inicio de sesión de QubeVu Manager, ingrese las credenciales de inicio de sesión. El nombre de usuario y la contraseña predefinidos son <u>admin</u> y <u>password</u>.
- 3. Seleccione Epgrade en el menú Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22)

para entrar en el menú Firmware Upgrade (Actualización de firmware).

NOTA: El administrador debe haber definido un nombre de usuario y una contraseña durante el proceso de puesta en servicio inicial. Es necesario disponer de un nombre de usuario y una contraseña para iniciar sesión y acceder a las herramientas de administración del software de iDimension.

## 8.1 Pestaña de actualización de firmware

La pestaña *Firmware Upgrade* (Actualización de firmware) configura cómo se actualiza el firmware y facilita su proceso de actualización.

Dimensio	on	QubeVu Firmware Upgrade	User: admin tog out Restart i
QubeVu Manager	er > Admin Tools	s > Firmware Upgrade Device: ID	IM-UA08803 - READY   Address: 192.168.0.2
	Firmware Jpgrade		Cancel
	t firmware v	version #: 6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-unlocked	
2 Firmwar	re file locat	ion	
USB	Drive :	Please connect USB drive (with the firmware) to any of the open USB ports of $\ensuremath{QubeVu}$	Read
Local	al file :	Choose File No file chosen	Upload
©2012-2024 Rice La	ake Weighing Syst	ems. All rights reserved.	6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-urlocked

Figura 8-1. Actualización de firmware

N.º elem.	Parámetro	Descripción
1	Current Firmware Version # (Versión actual del firmware #)	Muestra el número de versión actual del firmware

Tabla 8-1. Definiciones de actualización del firmware



N.º elem.	Parámetro	Descripción
2	Firmware (Firmware)	USB Drive (Unidad USB) - Conecte una unidad USB con el firmware para la unidad iDimension a un puerto USB abierto de la unidad
	Ubicación del archivo	(Sección 8.1.1 en la página 74)
		Network Share (Compartir red) - Ruta de red, nombre de usuario y contraseña para compartir información con la red local (Sección 8.1.1 en la página 74)
		Local File (Archivo local) - Elija un archivo para cargar el firmware (Sección 8.1.2 en la página 75)

Tabla 8-1. Definiciones de actualización del firmware

## 8.1.1 Unidad USB o red compartida

Para actualizar el firmware con una unidad USB o una red compartida, realice lo siguiente:

- 1. Haga una de las siguientes acciones:
  - Conecte la unidad USB con el firmware al dispositivo.
  - Introduzca la ruta de red, el nombre de usuario y la contraseña de la red con la actualización del firmware.
- 2. Seleccione Read

	QubeVu Firmware Upgrade	User: admin Log out Restart
Vu Manager > Admin To	ols > Firmware Upgrade	Device: IDIM-UA08803 - STOPPED   Address: 192.168
Firmware		
Opgrade		
Current firmware Firmware upload sta	version # : 6.1.0.parcel-internal-testing.5117- ging area has been cleared.	DEV-x86-unlocked
Firmware file loc	ation	
USB Drive :	Please connect USB drive (with the firmware) to any of the open $\ensuremath{\text{QubeVu}}$	USB ports of Read
Local file :	Choose File No file chosen	Upload
●6.1.0.parcel-inter unlocked.rel	nal-testing,5117-DEV-x86- 705239040	
		O Upload
-2024 Rice Lake Weighing S	stems. All rights reserved.	6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-unic

Figura 8-2. Lectura de archivos USB para actualización de firmware

3. Seleccione la versión de firmware de la lista de actualizaciones de versiones de firmware.

4. Seleccione 💽 para calcular el checksum.

- 5. Seleccione **Upload** después de calcular el checksum. El proceso de actualización del firmware copia el archivo de actualización en el procesador integrado del dimensionador de palets iDimension.
- 6. Proceda a la actualización del firmware (véaseSección 8.1.3 en la página 76).

NOTA: No interrumpa el proceso de carga. Una vez cargado el archivo, existe la posibilidad de detener la actualización del firmware.

## 8.1.2 Archivo local

Para actualizar el firmware con un archivo local, realice lo siguiente:

- 1. Seleccione Choose File .
- 2. Seleccione el firmware del directorio.
- 3. Seleccione Read to Compute Checksum (Leer para calcular el checksum) y cargue el firmware.

	QubeVu Firmware Upgrade	User: admin log out Restart
QubeVu Manager > Admin Too	ols > Firmware Upgrade Device: I	DIM-UA08803 - READY   Address: 192.168.0.2
Firmware Upgrade		Cancel
Current firmware	version # : 6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-unlocke	d
Firmware file loca	ation	
USB Drive :	Please connect USB drive (with the firmware) to any of the open USB ports of $\ensuremath{QubeVu}$	Read
Local file :	Choose File 6.1.0. parcel-internal-testing. 5117-DEV-x86-unlocked.rel	Upload
©2012-2024 Rice Lake Weighing Sy	stems. All rights reserved.	6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-ualocked

Figura 8-3. Selección de firmware con archivo local

- Aparece el aviso de firmware cargado e indica que espere a que se complete la carga del firmware. El proceso de actualización del firmware carga el archivo de actualización en el procesador integrado del dimensionador de palets iDimension.
- 5. El aviso se cierra cuando el firmware se carga en el procesador integrado del dimensionador de palets iDimension.



Figura 8-4. Aviso de carga de firmware

6. Proceda a la actualización del firmware (véaseSección 8.1.3 en la página 76).



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

## 8.1.3 Envío de firmware

Una vez cargado el firmware, seleccione Upcate Firmware y siga las instrucciones de la ventana emergente.

Seleccione **X** para borrar el firmware cargado, en caso de que se haya producido un error.

Seleccione **O** para validar el checksum.

El sistema entrará en estado de parada y volverá al modo de funcionamiento normal en unos minutos.

Firmware Upgrade		
Current firmware version # :	6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86-u	nlocked
Uploaded firmware version # / filename:	6.1.0.parcel-internal-testing.5117-DEV-x86- unlocked / 6.1.0.parcel-internal- testing.5117-DEV-x86-unlocked.rel	🗴 🧿 Update Firmware

Figura 8-5. Actualización del firmware



# 9.0 Copia de respaldo y restauración

Esta sección proporciona una visión general del menú *Backup* (Copia de respaldo) de QubeVu.

Para entrar en el menú **Backup** (Copia de respaldo), realice el siguiente procedimiento:

- 1. Seleccione Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
- Aparecerá la pantalla de inicio de sesión de QubeVu Manager. El nombre de usuario y la contraseña predefinidos son admin y password.
- Seleccione Backup en el menú Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
   Aparecerá el menú Backup (Copia de respaldo).

NOTA: El administrador debe haber definido un nombre de usuario y una contraseña durante el proceso de puesta en servicio inicial.

Es necesario disponer de un nombre de usuario y una contraseña para iniciar sesión y acceder a las herramientas de administración del software de iDimension.

El menú **Backup** (Copia de respaldo) se utiliza para crear un archivo de copia de respaldo de los ajustes y para restaurar dichos ajustes.

Dimension HICE LAKE QubeVu® Backup	User: admin Log out Restart i
QubeVu Manager > Admin Tools > Backup Device: Qui	beVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
	tor
Please press Backup to back up all Qubevu settings to your compu	iter.
©2012-2023 Rice Lake Weighing Systems. All rights reserved.	PhoenixEricPallet-050323-x86-DEV-unlocked

Figura 9-1. Menú de copia de respaldo y restauración

Parámetro	Descripción
Copia de respaldo	Haga una copia de respaldo de todos los ajustes de QubeVu en la computadora local (Sección 9.1 en la página 78)
Restore All (Restaurar todo)	Restaure todos los ajustes de QubeVu (Sección 9.2 en la página 79)

Tabla 9-1. Navegación por la puesta en servicio



#### 9.1 Copia de respaldo

La función Backup (Copia de respaldo) crea un archivo de copia de respaldo de todos los ajustes. Se recomienda crear una copia de respaldo tras la configuración inicial del dimensionador de palets iDimension. El archivo de copia de respaldo se guarda en una carpeta de su PC como archivo XML. Además, se puede enviar un archivo de copia de respaldo al servicio de atención al cliente para ayudar a solucionar los problemas del dispositivo.

1. Seleccione 🕥 Back up para iniciar el proceso de copia de respaldo.

El navegador de Internet instalado y su configuración determinan el comportamiento al descargar la copia de respaldo. El navegador de Internet puede descargar automáticamente la copia de respaldo, abrir la ventana Guardar como o preguntar si se debe descargar el archivo. En este ejemplo aparece la ventana Guardar como.

2. Navegue hasta la carpeta deseada y seleccione Save (Guardar).

> ~ 🛧 🖣	> TI	his PC > Downloads	ٽ v	,₽ Se	arch Downloads	
Organize 👻 Ne	w fold	ler				- 0
<ul> <li>Quick access</li> <li>Desktop</li> <li>Downloads</li> <li>Documents</li> <li>Pictures</li> <li>Music</li> <li>Videos</li> <li>OneDrive</li> </ul>	* * *	Name	Date mo	dified	Туре	Si
This PC	~	<				>
File <u>n</u> ame:	QVB	ackup_FLEXB15_20230713151201				~
Save as type:	XML	Document				~

Figura 9-2. Cinta de descarga - Aceptar



## 9.2 Restaurar

Seleccione

La función **Restore** (Restaurar) se utiliza para restaurar los ajustes a los valores predefinidos de fábrica o desde un archivo de copia de respaldo guardado.

1. Seleccione 🕝 Restore all para iniciar el proceso de restauración.



Figura 9-3. Ventana para examinar el menú de restaurar

- 2. Seleccione ox para restaurar todos los ajustes de la calibración de fábrica, o seleccione Choose File para elegir un archivo guardado en su PC.
- 3. Si Choose File está seleccionado en Paso 2, busque y seleccione el archivo de copia de respaldo deseado.

OK para restaurar los ajustes.



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

# 10.0 Diagnóstico

Esta sección proporciona una visión general del menú Diagnostics (Diagnóstico) de QubeVu.

Para entrar en el menú Diagnostics (Diagnóstico), realice el siguiente procedimiento:

- Seleccione Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
- 2. Aparecerá la pantalla de inicio de sesión de QubeVu Manager. Introduzca las credenciales de la cuenta.

NOTA: El nombre de usuario y la contraseña predefinidos son <u>admin</u> y <u>password</u>.

Seleccione Diagnostics en el menú Admin Tools (Herramientas de administración) (Figura 4.0 en la página 22).
 El menú Diagnostics (Diagnóstico). Pantallas

Las herramientas de Diagnostics (Diagnóstico) permiten probar los componentes de hardware y obtener información de diagnóstico.

	eVu® Diagnostics	User: admin Log out Restart i
QubeVu Manager > Admin Tools > Diagnostic	s	Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
Component Tests	Test individual hardware components	
System Log	View the system's log	
Debug Info	Download debug information to assist technical support in troubleshooting an issue	

Figura 10-1. Menú de diagnóstico

Parámetro	Descripción
Component Tests (Pruebas de componentes)	Prueba cada componente de hardware (Sección 10.1 en la página 81)
System Log (Registro del sistema)	Visualiza el registro del sistema (Sección 10.2 en la página 84)
Debug Info (Info. de depuración)	Descarga información de depuración para ayudar al soporte técnico a solucionar un problema (Sección 10.3 en la página 84)

Tabla 10-1. Navegación por la puesta en servicio



## 10.1 Pruebas de componentes

Seleccione en el S Component menú Diagnostics (Diagnóstico) (Figura 10-1 en la página 80) para entrar en el menú

### Component Tests (Pruebas de componentes).

El menú **Component Tests** (Pruebas de componentes) ayuda a diagnosticar el estado de funcionamiento del dimensionador de palets iDimension. Las pruebas incluyen **Scale Test** (Prueba de báscula), **Sensors Test** (Prueba de sensores) y **Network Test** (Prueba de red). Póngase en contacto con la fábrica para determinar si ha ocurrido un fallo.

- Seleccione 
   para realizar una prueba específica
- Seleccione result probar cada componente
- Se devuelve el estado de cada componente como Passed (Superado) o Failed (No superado). Seleccione para ver detalles adicionales.
- Seleccione en una prueba con resultados. Se abrirá una nueva pestaña en el navegador de Internet con los datos en formato de impresión.

NOTA: Una vez finalizada la prueba de un componente, reinicie el sistema para volver al modo de funcionamiento normal.

### Prueba de báscula

La **Scale Tests** (Prueba de báscula) determina si la báscula configurada se comunica y funciona correctamente con la unidad conectada.

### Prueba de red

La **Network Test** (Prueba de red) confirma que la dirección de red del software de iDimension es 169.254.1.1. La **Network Test** (Prueba de red) comprueba si los sensores remotos y las cámaras IP, que están conectados por ethernet al dispositivo, hacen ping correctamente.

Comunique los fallos de los componentes al equipo de asistencia técnica de Rice Lake Weighing Systems.

NOTA: Las pruebas de red son solo para fines de fabricación.

Scale Test	۰ ۵	Network test Etho Is down. No checks needed.
Network Test Passed	٥	MAC address: 20:94:04:00:90:00:00 KA address OK ip a: 1: los <coopback, lower_="" up="" up,=""> mtu 65536 qdisc noqueue state UNKNOWN grou link/loopback.00:00:00:00:00:00:00:00:00:00:00:00:00:</coopback,>
Sensors Test Passed	٥	inet 127.0.0.1/8 scope host lo valid_LfL forever preferred_lfL forever inet6 ::1/128 scope host
DMESG Test	0	2: eth0: <no- CARNER,BROADCAST,MULTICAST,UP&gt; mtu 1500 qdisc fq_codel state DOWN group link/ether 2c:94:64:05:ec:36 brd ff:ff:ff:ff:ff:ff inet 169.254.1.1/16 scope global eth0:qv</no- 
Top Test NA	0	valid_Lft forever preferred_Lft forever 3: ethi: <broadcast,multicast,uplower_up> mtu 1500 qdisc mq state UP gro link/ether 7::94:64:05:ee:37 hrdf fft:fftfftfftfffff inet 192.168.0.272A brd 192.168:0.255 scope global eth1</broadcast,multicast,uplower_up>
PS Test NA	0	valid_itt forever preferred_itt forever intet feels:ze94/defields:ce37/defecpe link valid_itt forever preferred_itt forever
Serial Number Test NA	0	ethtool eth0: Settings for eth0: Supported ports: [TP]

Figura 10-2. Prueba de red



Dimension	🅉 QubeVi	u° Component Tests	User: admin Log out Resart 1
ubeVu Manager > Admin	Tools > Diagnostics > Qui	beVu Component Test	Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
Scale Test	0	Network test	Test all
Network Test	۵	Supported ports: [TP] Supported link modes: 10baseT/Half 10baseT/Full 100baseT/Half 100baseT/Full 100bbaseT/Full	
Sensors Test	٥	Supported pause frame use: Symmetric Supports auto-negotiation: Yes Supported FEC modes: Not reported Advertised link modes: 10baseT/Half 10baseT/Full	
DMESG Test	۵	100base1/Full 100base1/Full Advertised pause frame use: Symmetric Advertised auto-negotiation: Yes Advertised FEC modes: Not reported	
Top Test NA	0	Speed: 1000Mb/s Duplex: Full Port: Twisted Pair PHYAD: 1	
PS Tost NA	0	Transceiver: internal Auto-negotiation: on MDI-X: off (auto) Supports Wake-on: pumbg	
Serial Number Te	st O	Wake-on: g Current message level: 0x00000007 (7) drv probe link Link detected: yes	

Figura 10-3. Prueba de red (continuación)

### Prueba DMESG

La DMESG Test (Prueba DMESG) realiza una prueba de diagnóstico del firmware.

NOTA: Las pruebas DMESG son solo para fines de fabricación.

:Vu Manager > Admin Tools > I	Diagnostics > Qub	DeVice: QubeYu - STOPPED   Address: 169.254.
Scale Test	•	DMESG test [ 0.000000] Linux version 4.15.0-20-generic (buildd@lgw01-amd64-
Network Test Passed	۵	039) (gcc version 7.3.0 (Ubuntu 7.3.0-16ubuntu3)) #21- Ubuntu SMP Tue Apr 24 06:16:15 UTC 2018 (Ubuntu 4.15.0-20.21- generic 4.15.17) [0.000000] Command line: BOOT_UMAGE=/vmlinuz root=/dev/sda3 ro console=
Sensors Test	۵	0.000000 KENNEL SUPPORED opus:     0.000000 Intel GenuineIntel     0.000000 AMD AuthenticAMD     0.000000 AMD AuthenticAMD     0.000000 Centaur CentaurHauts     0.000000 Centaur CentaurHauts
DMESG Test	C	0.000000 x86/fpu: Supporting XSAVE feature 0x001: x87 induiting point regist     0.000000 x86/fpu: Supporting XSAVE feature 0x004: X4X registers'     0.000000 x86/fpu: Supporting XSAVE feature 0x004: X4X registers'     0.000000 x86/fpu: Supporting XSAVE feature 0x008: WPX bounds registers'     0.000000 x86/fpu: Supporting XSAVE feature 0x008: WPX bounds registers'
Top Test NA	Ø	0.000000 x86/fpu:xstate_offset[2]:576, xstate_sizes[2]:256 0.000000 x86/fpu:xstate_offset[3]:832, xstate_sizes[3]:64 0.000000 x86/fpu:xstate_offset[4]:896, xstate_sizes[3]:64 0.000000 x86/fpu:xstate_offset[4]:896, xstate_sizes[4]:64
PS Test NA	0	[ 0.000000] e820: BIOS-provided physical RAM map: [ 0.000000] BIOS-e820: [mem 0x000000000000000- 0x0000000009d3ff] usable [ 0.000000] BIOS-e820: [mem 0x000000000004400-
Serial Number Test	O	0x00000000009ffff] reserved

Figura 10-4. Prueba DMESG



La **Sensor Test** (Prueba de sensores) determina si los sensores están conectados y recupera los marcos de datos de cada sensor. Esta prueba dura aproximadamente de 3 a 5 minutos. Desplácese por las páginas para identificar los fallos, cada uno de los sensores tiene una dirección IP única. Esta prueba recorre la configuración del sensor IFM, incluido el firmware y el archivo de aplicación cargados.

eVu Manager > Admin Tools >	Diagnostics > Qu	ubeVu Component Test Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.25
Scale Test	۰ ۵	Sensors test
Vetwork Test	٥	Connecting to the sensors defined in the configuration 2023-07-13 15:59:26.398177 [0x00007fb4320e3500] [1] Connecting t 2023-07-13 15:59:38.377839 [0x00007fb4320e3500] [2] Connecting t
Sensors Test Passed	۵	2023-07-13 15:59:44.247343 [0x00007fb4320e3500] [4] Connecting t Grabbing data frames from each sensor
DMESG Test	۵	
Top Test	۵	
PS Test Passed	ø	• •
Serial Number Test	0	* *

Figura 10-5. Prueba de información de profundidad

### Prueba superior, prueba PS, pruebas del número de serie

No modifique a menos que se lo indique el soporte de dimensionamiento de Rice Lake Weighing Systems.

### Prueba de escaneo de puertos

La Port Scan Test (Prueba de escaneo de puertos) proporciona detalles sobre los dispositivos conectados a los puertos.

eVu Manager > Admin Tools > I	Diagnostics > Qub	veVu Component Test Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.
Passed		Port Scan test US8 devices: But 011 Device 004: ID 17:00:02111 Directant ink
Passed	e	Manufacturer 1 iProduct 2 Bus 001 Device 005: ID 04e7:0050 Elo TouchSystems 2216 AccuTouchã® Touchmonit
DMESG Test	۵	Manufacturer 1 IProduct 2 Bus 001 Device 003: ID 0403:6001 Future Technology Devices International, Ltd FT2: Serial (UMRT) IC
Top Test Passed	Ø	Manufacturer 1 iProduct 2
PS Test Passed	Ø	usb-FTDI_US232R_FT1RKC9D-if00-port0
Serial Number Test	٥	
Port Scan Test	٥	

Figura 10-6. Prueba de escaneo de puertos



#### Pestaña de registro del sistema 10.2

Į\$ Seleccione System Log en el menú Diagnostics (Diagnóstico) (Figura 10-1 en la página 80). Aparecerá el menú System

Log (Registro del sistema). El nivel de registro del sistema se configura en el menú de puesta en servicio. La vista del registro puede personalizarse por tipo (solo mensajes ALL, debug, info, warning o error) o por orden (ver primero el más reciente o el más antiguo).

Dimension	0	QubeVu" System Log	User: admin fog out Restart
QubeVu Manager > Adr	min Tools	> Diagnostics > System Log	Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
System Log	O debu	g O info O warning O error <b>Order: ®</b> Latest first O i	Earlier first
Date	Туре	Message	
2023-07-05 12:55:51.497054	info	TCP server was stopped	
2023-07-05 12:55:51.495814	info	TCP server exited	
2023-07-05 12:55:51.494326	info	Stopping TCP server	
2023-07-05 12:55:51.335287	info	Successfully stopped the retriever daemon	
2023-07-05 12:55:51.328230	info	Stopping the retriever daemon	
2023-07-05 12:55:51.327225	debug	<clientlp></clientlp> <terminate></terminate>	
2023-07-05 12:55:51.325963	info	Processing command from	
2023-07-05 12:01:13.263241	debug	<clientip>192.168.0.11</clientip> <capturedefinition></capturedefinition> <list></list>	
2023-07-05 12:01:13.262320	info	Processing command from 192.168.0.11	•
Displaying 644	rows of	644 retrieved. Limit: 1000 lines · <u>Apply limit</u>	Open <u>complete log</u> in a new tab

Figura 10-7. Pestaña de registro del sistema

#### Información de depuración 10.3

Debug Info en el menú Diagnostics (Diagnóstico) (Figura 10-1 en la página 80). Aparecerá el menú Debug Seleccione

Information (Información de depuración). Debug Info (Info. de depuración) proporciona información de ingeniería y solución de problemas sobre el funcionamiento de la unidad. Este archivo puede solicitarse para fines de solución de problemas.

Active la casilla Select All (Seleccionar todo) y, a continuación, seleccione ported para guardar el archivo en la computadora.



Figura 10-8. Información de depuración



# 11.0 Licencia

Esta sección proporciona una visión general del menú License (Licencia) de QubeVu.

Para entrar en el menú *License* (Licencia), realice el siguiente procedimiento:

- 1. Seleccione License en el menú **QubeVu Manager** (Figura 2-1 en la página 8). Aparecerá el menú **License** (Licencia).
- 2. Aparecerá la pantalla de inicio de sesión de QubeVu Manager. Introduzca las credenciales de la cuenta.

📝 NOTA: El nombre de usuario y la contraseña predefinidos son <u>admin</u> y <u>password</u>.

NOTA: En el momento de la fabricación se carga un archivo de licencia que incluye la fecha de instalación. Una licencia de QubeVu no caduca. Se envía una solicitud de código de licencia a support@postea.comcon el código de solicitud de licencia.

3. Seleccione Choose File para cargar la licencia proporcionada.

Dimension Rice Lake	💮 QubeVu License	User: admin Log out Restart
QubeVu Manager > Lie	zense	Device: QubeVu - STOPPED   Address: 169.254.1.1
License i	s valid	Save
Licensed to:	RLWS	
Created on:	May 1, 2023 5:03 PM	
Expiration:	never	
Allowed fea	tures: stop-and-go	
License req Serial nb.: F Model ID.: I Download a lie	uest code: d9b664867449cea1df563f25fd9f5e85 FLEX_B15 DIMLTL xense request file	
Please selec	t a valid license file below, and click Save to apply (or n	eapply) license.
Choose File	No file chosen	
Go to <u>upgrade</u>	firmware page.	

Figura 11-1. Licencia de QubeVu



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

# 12.0 Apéndice

Esta sección proporciona una visión general de la documentación adicional del software iDimension.

## 12.1 Aplicación de ingeniería QubeVu

La *aplicación de ingeniería QubeVu* descarga un registro de datos que puede enviarse por correo electrónico a la fábrica para su análisis de ingeniería.

- 1. Utilizando un navegador de Internet, escriba lo siguiente en la barra de direcciones:
  - IPaddress/tools/engapp.php

NOTA: Las direcciones IP pueden variar. La dirección IP en este ejemplo es 192.168.0.2, por lo tanto, se introduce 192.168.0.2/tools/engapp.php en el navegador de Internet.

2. Seleccione Connect

NOTA: Connect se encuentra en el mismo lugar que Disconnect . Figura 12-1 es para referencia.



Figura 12-1. Aplicación de ingeniería

- 3. El mensaje de estado cambia de Disconnect (Desconectar) a HS1; Ready (Listo) o Remove (Eliminar)
- 4. Seleccione Details

NOTA:

puede no estar disponible hasta que el dispositivo detecte un objeto. Figura 12-1 es para referencia.



5. Seleccione Scan

$\leftarrow$ $\rightarrow$ C $\odot$ Not secure   10.2	.199.14/tools/engapp.php		a second	la serie de la companya de la compa		Q \$	0
H52 Oisconnect		HS2: REV	OVE; ITEML	DETECTED			
Details Live Id : 176020							
Length: 45.5 Width: 39.0 Irregular: true Undersize: 0	Height: 36.5 Oversize: 0 Refine					UnknownDimensionsReason:	
MotionAres: 4/28e+34 LsConsistenWithEmptyGeale: 1.752e+9 Negbling.dz: 0.000e+0 Ngbling.dz: 1.936e+24 ZenterXim: -1.510e+2 VolumeSB: 4.242e+34 ProtrusionDatLDImmDefta: 1.850e+2	DiffArea:         4.429e+24           Depthing theta:         -8.203e-1           Depthing_area:         4.418e+24           Depthing_122:         1.643e+2           Depthing:         1.643e+2           CenterYum:         1.522e+24           CenterYum:         1.522e+24           CenterYum:         1.526e+3           ProtrusionData.D2mm:         1.150e+3	FeatureArea: Depthing centerA: Bgbing, theta: Dota: Diam: CenterZam: Fps: ProtrusionData.D2mmDelt		RectangleScore: Dephiling centerY: Rybling centerX: Dody: Damm: Abs theta: LightSensorLux:	FromRgbOrDepth: Depthing d1: Rgbing centerY: Fitsfrsq: D3mm: VolumeFB: ProfrusionData.D1r		

Figura 12-2. Escaneado de solicitudes

- 6. Seleccione Download.
- 7. Introduzca la longitud, anchura y altura (L, W y H) y seleccione Download. El archivo se descarga.
- 8. Navegue hasta la ubicación del archivo descargado en su PC local.
- 9. Envíe este archivo al equipo de soporte de Rice Lake Weighing Systems Dimensioning para su análisis.

NOTA: Si se conoce, la verdad terreno son las dimensiones exactas medidas con una cinta métrica.

QubeVu® En	gineering X	+						0 X
$\leftrightarrow \rightarrow G$	A Not secure   192.	168.0.2/tools/engapp.p	php				२ ☆	Θ:
QubeVu <sup>®</sup> Eng Disconnect	ineering Web							
Live	Ground Truth:	W: Cancel	32	H:	40.5 ÷	in	×	

Figura 12-3. Verdad terreno



## 12.2 Configuración de la cámara Axis IP mediante IP Utility

- 1. Ejecute IPUtility.exe.
- 2. Seleccione la cámara, haga clic con el botón derecho y seleccione Assign Network Parameters (Asignar parámetros de red).

205		Type to filter		×
Name	IP Address		Serial Numb	er
AXIS M3046-V - ACCC8EA793AB	192.168.0	View Home Page		
		Assign Network Para	meters	
		Assign IP Address	l	5
		Test IP Address		
		Properties		

Figura 12-4. Asignar parámetros de red

3. Si se le solicita, inicie sesión utilizando el nombre de usuario y la contraseña.

NOTA: El nombre de usuario y la contraseña predefinidos de Axis son <u>root</u> y <u>password</u>.

Windows Security		$\times$				
IPUtility.exe						
The server 192.168.0.9 is asking for your user name and password. The server reports that it is from AXIS_ACCC8EA793AB.						
root						
•••••						
Remember my credentials						
ОК	Cancel	Ľ				

Figura 12-5. Inicio de sesión

4. Realice los cambios necesarios y seleccione

Assign Network Par	ameters	×				
Obtain an IP add	ress automatically (DHCF	P)				
• Assign the following IP address:						
IP Address:	192.168.0.9					
Subnet mask:	255.255.255.0	]				
Default Router:	192.168.0.1					
	ОК	Cancel				

Figura 12-6. Asignar parámetros de red



5. Seleccione OK .



Figura 12-7. Confirmación de parámetros de red

IP AXIS IP Utility			_		×
<u>F</u> ile <u>V</u> iew <u>T</u> ools <u>H</u> elp					
\$5 **		Type to filter			×
Name	IP Address		Serial N	umber	
AXIS M3046-V - ACCC8EA793AB	192.168.0.9		ACCC8	EA793AB	
					>
1 devices	Interface	192.168.0.11			

Figura 12-8. AXIS IP Utility

- 6. Escriba la nueva dirección IP de la cámara IP (192.168.0.9 es la dirección IP predefinida del software de iDimension).
- 7. Aparece el inicio de sesión. Introduzca el nombre de usuario y la contraseña.

NOTA: El nombre de usuario y la contraseña predefinidos de Axis son <u>root</u> y <u>password</u>.

🔺 AXIS M3046-V 🛛 🗙 💭		0 - 🗆 ×
← → C 0 Not secure   192.168.0.9		☆ 1
Sign in http://192.1 Your connec Username Pasoword	68.0.9 tion to this site is not private root 	

Figura 12-9. Inicio de sesión en AXIS

8. Seleccione Sign in



Guía del administrador de dimensionamiento de palets iDimension

9. Seleccione Next



Figura 12-10. Cámara de red

10. Seleccione Next

AXIS M3046-V Network Camera Get started		ot secure   192.168.0.9/#WI	zaro		¥
IP4         IP40000         IP40000         IP40000         IP40000         IP40000         IP40000         IP40000         IP40000         IP40000         IP400000         IP40000000         IP400000000000         IP4000000000000000000000000000000000000			AXIS M3046-V	/ Network Camera	
IPv4       Manual IP and manual DNS       Image: Comparison of the com	Get sta	rted			
Manual IP and manual DNS   IP address   Subnet mask   192.168.0.9   Default router   192.168.0.1   Domain name   Domain name   Domain same   Primary DNS server   0.0.0   0.0.0   Secondary DNS server GMT (Dubin, Liabon, London, Reykjavik) Tare and Tare adjustment Total saving time adjustment Total saving time adjustment		IPv4		Date and time	
IP address       Subnet mask         192.168.0.9       255.255.25.0         Default router       102.168.0.1         192.168.0.1       Connect to NTP-server         Domain name       Image: Connect to NTP-server         Domain name       Image: Connect to NTP-server         Image: Connect to NTP-server       Image: Connect to NTP-server         Image: Connect to NTP-server <td></td> <td>Manual IP and manual</td> <td>DNS V</td> <td>Automatic date and time</td> <td></td>		Manual IP and manual	DNS V	Automatic date and time	
192.168.0.9       255.255.0         Default router       102.168.0.1         192.168.0.1       Image: Connect to NTP-server         Domain name       Image: Connect to NTP-server         Image: Connect to NTP-server       Image: Connect to NTP-server		IP address	Subnet mask	Year Month Day	
Default router         192.168.0.1         Domain name         Commin name         Image: Commin name		192.168.0.9	255.255.255.0	Hour Min	
192.188.0.1 Domain name Domain name ↓ Primary DNS server 0.000 0.000 0.000 Connect to NTP-server ▲ Automatically (DiCP) Manually Time zone GMT (Dublin, Lisbon, London, Reykjavik) ▼ Daylight saving time adjustment 0		Default router		<b>(</b> ) 09 40	
Domain name Domain name ↓ Primary DNS server 0.000 00.0		192.168.0.1		Connect to NTP-server	
Lordan hame → Primary DNS server 0.0.0		Domain name		<ul> <li>Automatically (DHCP)</li> </ul>	
Primary DNS server Secondary DNS server GMT (Dublin, Lisbon, London, Reykjavik) 0.0.0 GMT (Dublin, Lisbon, London, Reykjavik) Daylight saving time adjustment		Domain name		Manually	
0 0 0 0     0 0 0 0     GMT (Dublin, Lisbon, London, Reykjavik)       Daylight saving time adjustment     •		Primary DNS server	Secondary DNS server	Time zone	
Daylight saving time adjustment		0.0.0.0	0.0.0.0	GMT (Dublin, Lisbon, London, Reykjavik)	
				Daylight saving time adjustment	

Figura 12-11. Cámara de red (continuación)



- 11. Ajuste el ángulo de la cámara y el zoom a los requisitos de la aplicación.
- 12. Seleccione Done



Figura 12-12. Alimentación de la cámara

13. Cierre la ventana.



Figura 12-13. Alimentación de la cámara (ampliada)



## 12.3 Notas de instalación

Para configurar un dimensionador de palets iDimension durante la instalación inicial, es necesario realizar las siguientes acciones. Este proceso se sigue después de haber instalado la unidad utilizando uno de los métodos de montaje. La cámara IP y la pantalla del operador del montacargas deben configurarse antes de montarlas en el techo.

- 1. Compruebe la dirección IP de la red del cliente. Si está conectado a la red del cliente:
  - · Configure los sensores mediante el asistente de visión IFM con nuevas direcciones de red
  - Pestaña de configuración de ajustes de red
  - · Configure la cámara IP mediante el programa Axis IP Utility

A continuación se muestra el esquema de red utilizado de fábrica:

Dispositivo	IP Address	Notas
Gateway (Pasarela)	192.168.0.1	Para todos los sensores, PC interno, JLT y cámara IP
Subnet Mask (Máscara de subred)	255.255.255.0	Para todos los sensores, cabezal principal, JLT y cámara IP
Internal PC (PC interno)	192.168.0.2	Después de la configuración predefinida/puerta trasera, conéctese a
	169.254.1.1	esto en el primer encendido
Web Relay (Retransmisión web)	192.168.0.3	Cuando proceda
Sensor remoto n.º 1	192.168.0.4	-
Sensor remoto n.º 2	192.168.0.5	-
Sensor remoto n.º 3	192.168.0.6	-
Sensor remoto n.º 4	192.168.0.7	-
Sensor remoto n.º 5	192.168.0.8	Sensor central, para sistemas de 5 sensores
Cámara IP 1	192.168.0.9	Si procede (opcional)
Cámara IP 2	192.168.0.10	Si procede (opcional)
Mobile HMI PC (PC HMI móvil)	192.168.0.11	Conexión Ethernet al dimensionador de palets iDimension
Pantalla del operador de montacargas	192.168.0.12	Si procede (opcional)
Sensor remoto n.º 6	192.168.0.24	Para sistemas de 8 sensores
Sensor remoto n.º 7	192.168.0.25	Para sistemas de 8 sensores
Sensor remoto n.º 8	192.168.0.26	Para sistemas de 8 sensores

Tabla 12-1. IP de red

Utilice las herramientas de administración de QubeVu Manager para calibrar los ajustes de cada pestaña:

- 2. Configure las definiciones de captura (QV Demo y Default [Predefinido]) para satisfacer los requisitos de la aplicación. Las marcas deben cumplir los requisitos del cliente y Tare Mode (Modo de tara) debe ser ninguno.
- 3. Configurar visualizaciones/Pantalla del cliente:
  - a. Software de iDimension Pantalla de visualización Versión 1
- 4. Añada sensores remotos:
  - a. Discover (Detectar)
  - b. Add All (Añadir todo)
- 5. Modo de calibración:

a. Alinee los sensores centrados en el objeto de calibración

b. Realice la calibración



## 12.4 Mensajes de estado

Los mensajes de estado y error son visibles desde la pantalla de demostración de QubeVu Manager.

QubeVu Manager > Display Pages > Demo	Device: PWD1 - Running   Address: 192.168.0.42
Scan	② REMOVE
	Dims: 32.5 x 32.0 x 41.0 in Weight: 278 lb
	20191220 11:29:57 Scan: 32969 S/N: RLPWDT-3019-01001 L: 32.5 in W: 32 in H: 41 in [IR]
	ItemDetected

Figura 12-14. Demo Display (Pantalla de demostración)

N.º elem.	Descripción
1	Estado
2	Extended Status (Estado ampliado)

Tabla	12-2.	Estado

Estado	Descripción
STARTING	El sistema se pone en marcha
STARTED	El sistema se ha puesto en marcha pero no está listo para procesar una dimensión; si el dispositivo está en este estado durante más de un par de segundos lo más probable es que haya un objeto sobre la plataforma que deba ser retirado o que la báscula no esté a peso cero; si no hay ningún objeto sobre la plataforma, realice una altura cero.
READY	El sistema está listo y a la espera de ser utilizado
TRACKING (SEGUIMIENTO)	El sistema está procesando una dimensión
REMOVE	La dimensión se ha procesado por completo: el artículo puede retirarse cuando el procesamiento del cliente haya terminado de transferir los datos
STOPPING	El sistema está pasando al estado de PARADA
STOPPED	El servicio se ha detenido - hay un problema; Realice un rearranque o encienda la unidad desde la toma de CA
CALIBRATING	El dispositivo está en modo de calibración
CONFIGURING	El dispositivo está en modo de configuración; un rearranque puede sacar al dispositivo del modo de configuración

Tabla 12-3. Mensajes de estado



## 12.4.1 Mensajes de estado ampliados

Estado	Descripción
ScaleNotStable	Se establece durante el seguimiento si la báscula indica que el valor devuelto no es estable. Solo se utiliza cuando una báscula reconocida está conectada al sistema. El procesamiento no avanzará al siguiente paso hasta que este indicador se borre al recibir un peso estable de la báscula
MotionDetected	Se establece durante los estados de seguimiento y preparado e indica que el sistema ha detectado movimiento. El procesamiento no avanzará al siguiente paso mientras esto esté configurado
ItemDetected	Se establece cuando el sistema detecta que se ha colocado un artículo en la plataforma/balanza del dispositivo. Cuando se utiliza una bás- cula, esto indica que el peso devuelto no es cero. En el modo 'sin báscula' indica que el sistema no puede encontrar el panel de destino
ItemNotDetected	Se establece cuando el sistema está en modo preparado y no hay ningún artículo en la plataforma/báscula
TrackerNotConfident	Esto indica que el rastreador ha detectado un artículo pero no está seguro de cuáles son sus dimensiones.
	Tras un tiempo de espera (configurable) el sistema avanza al siguiente paso y devuelve las dimensiones con valor cero
ExceptionOccured	Se establece cuando se produce una excepción
DeviceNotStable	Se establece durante el seguimiento si uno de los sensores indica que el valor del sensor devuelto no es estable.
	El procesamiento no avanzará al siguiente paso hasta que se borre esta bandera recibiendo un valor estable del sensor
ServiceStarting	Se establece cuando el sistema se está inicializando
ConfigMode	Se ajusta cuando el sistema está en modo de configuración, como durante la calibración o el ajuste de la exposición de la imagen. Una operación de rearranque retira al dispositivo del modo de configuración
ResultNotStable	Se establece cuando el artículo está siendo manipulado, como cuando el artículo está en el acto de ser colocado en la plataforma o retirado de ella
ItemOutOfBounds	Esto indica que el artículo sobresale fuera de la zona medible. Es necesario reposicionar el artículo
WaitingToWarmUp	Se establece durante el periodo de calentamiento. Si el dispositivo se utiliza en una aplicación certificada para el comercio, debe
	haber transcurrido el periodo de calentamiento antes de que se puedan tomar mediciones certificadas
PlatformNotClear	Se establece cuando hay algo en la plataforma

Tabla 12-4. Mensajes de estado ampliados

## 12.4.2 Mensajes de error

A continuación se describen los mensajes de error del aparato que pueden aparecer.

Código de error	Descripción		
1	FALLÓ la inicialización del hardware		
2	FALLÓ la inicialización de la configuración del rastreador		
3	Falta RegistrationMarksCropped.bmp		
4	FALLO el ajuste de la imagen de referencia para Targetfinder		
5	FALLÓ la carga de archivos de calibración		
6	FALLÓ la obtención de nuevas imágenes del hardware		
7	FALLÓ el seguimiento		
8	Calibrando		
9	Fallo en la vinculación del puerto del servidor TCP		
10	Excepción del servidor TCP en el cliente de procesamiento		
11	Tiempo de espera del servidor TCP en imágenes		
12	Cámara de baja resolución necesita calibrarse primero		
13	Calibración detenida		
14	Error al cargar / analizar la configuración		
15	No se puede guardar la calibración en un archivo		
16	No se puede utilizar el nombre establecido en la instrucción Capture/Get; no se ha establecido CaptureDefinition con el nombre		
17	Instrucción CaptureDefinition no válida		
18	No se pueden borrar los archivos de calibración		
19	No se puede poner a cero la altura		
20	Falló escribir o verificar la pista de auditoría		

Tabla 12-5. Mensajes de error



## 12.5 Interfaz TCP

Para editar la interfaz TCP, consulte el punto 6 en Sección 5.1 en la página 24. La interfaz TCP funciona en dos modos:

- QubeVu Un protocolo de solicitud o respuesta; consulte la Guía del desarrollador de QubeVu para obtener información sobre el uso de esta interfaz
- Cubiscan 110/150 Emula un subconjunto de instrucciones admitidas por Cubiscan 110/150

### 12.5.1 Interfaz TCP



Figura 12-15. Ejemplo 1 de interfaz TCP

D 470 x 460 x 250 mm 1.63 kg

Figura 12-16. Ejemplo 2 de interfaz TCP

## 12.5.2 Configuración de la interfaz TCP

- 1. Seleccione QubeVu o Cubiscan 110/150 en la lista desplegable de la interfaz TCP.
- 2. Establezca el puerto TCP.
- 3. Seleccione save para completar la configuración de la emulación TCP.

## 12.6 Protocolo QubeVu

Instrucción			
Descripción	Solicitud	Respuesta	
Hace que el QubeVu envíe los datos de dimensiones y peso a la computadora cliente	D <cr></cr>	{longitud} x {anchura} x {altura} {dimUnit} {displayWeight} <cr><lf></lf></cr>	
Tratamiento de errores			
La unidad devolverá la siguiente respuesta cuando las dimensiones no estén disponibles	D <cr></cr>	0 x 0 x 0 {dimUnit} <cr><lf></lf></cr>	

Tabla 12-6. Parámetros de sensores remotos

### 12.6.1 Ejemplos de solicitudes y respuestas

- 1. Solicitud de instrucciones de dimensión: D<CR> Respuesta: 9.75 x 7.25 x 3.50 in<CR><LF>
- Solicitud de instrucciones de dimensión: D<CR> Respuesta: 0 x 0 x 0 in<CR><LF>
- Solicitud de instrucción no válida: M<CR> Respuesta: <CR><LF>

## 12.6.2 Serial Interface (Interfaz serie)

La interfaz serie funciona en dos modos:

- QubeVu Un protocolo simple de solicitud o respuesta; consulte la Guía API de iDimension (Sección 12.5.1) para obtener información detallada sobre el uso de esta interfaz
- Cubiscan 110/150 Emula un subconjunto de instrucciones admitidas por Cubiscan 110/150







© Rice Lake Weighing Systems Contenido sujeto a cambios sin previo aviso. 230 W. Coleman St. • Rice Lake, WI 54868 • USA USA: 800-472-6703 • International: +1-715-234-9171